Resolution

- Resolutionskalkül für PL_1 (Alan Robinson)
- Versucht mit Resolution Widersprüchlichkeit nachzuweisen
- Eingabe: Prädikatenlogische Klauselmenge
- Kalkül erzeugt neue Klauseln
- Widerspruch = leere Klausel $\square$ wird erzeugt
- Zunächst betrachten wir: **Grundresolution**
- Danach: Allgemeine Resolution

Grundresolution

- Grundklauseln $\{L_1, \ldots, L_m\}$, d.h. L_i enthalten keine Variablen, nur Grundterme
- Z.B. $\{P(f(a)), \neg Q(g(h(b,c)))\}$ mit $a, b, c, f, g \in \mathcal{F}$

Grundresolution:

Elternklausel 1: $L, K_1, \ldots, K_m$

Elternklausel 2: $\neg L, N_1, \ldots, N_n$

Resolvente: $K_1, \ldots, K_m, N_1, \ldots, N_n$

Beispiel

A1: $\text{Dieb}(\text{anton}) \vee \text{Dieb}(\text{ede}) \vee \text{Dieb}(\text{karl})$

A2: $\text{Dieb}(\text{anton}) \Rightarrow (\text{Dieb}(\text{ede}) \vee \text{Dieb}(\text{karl}))$

A3: $\text{Dieb}(\text{karl}) \Rightarrow (\text{Dieb}(\text{ede}) \vee \text{Dieb}(\text{anton}))$

A4: $\text{Dieb}(\text{ede}) \Rightarrow (\neg\, \text{Dieb}(\text{anton}) \wedge \neg\, \text{Dieb}(\text{karl}))$

A5: $\neg\, \text{Dieb}(\text{anton}) \vee \neg\, \text{Dieb}(\text{karl})$

Klauselform:

A1: $\text{Dieb}(\text{anton}), \text{Dieb}(\text{ede}), \text{Dieb}(\text{karl})$

A2: $\neg\, \text{Dieb}(\text{anton}), \text{Dieb}(\text{ede}), \text{Dieb}(\text{karl})$

A3: $\neg\, \text{Dieb}(\text{karl}), \text{Dieb}(\text{ede}), \text{Dieb}(\text{anton})$

A4a: $\neg\, \text{Dieb}(\text{ede}), \neg\, \text{Dieb}(\text{anton})$

A4b: $\neg\, \text{Dieb}(\text{ede}), \neg\, \text{Dieb}(\text{karl})$

A5: $\neg\, \text{Dieb}(\text{anton}), \neg\, \text{Dieb}(\text{karl})$

Beispiel: Resolution dazu

$\{\neg Dieb(anton), Dieb(ede), Dieb(karl)\}$

$\{\neg Dieb(ede), \neg Dieb(anton)\}$

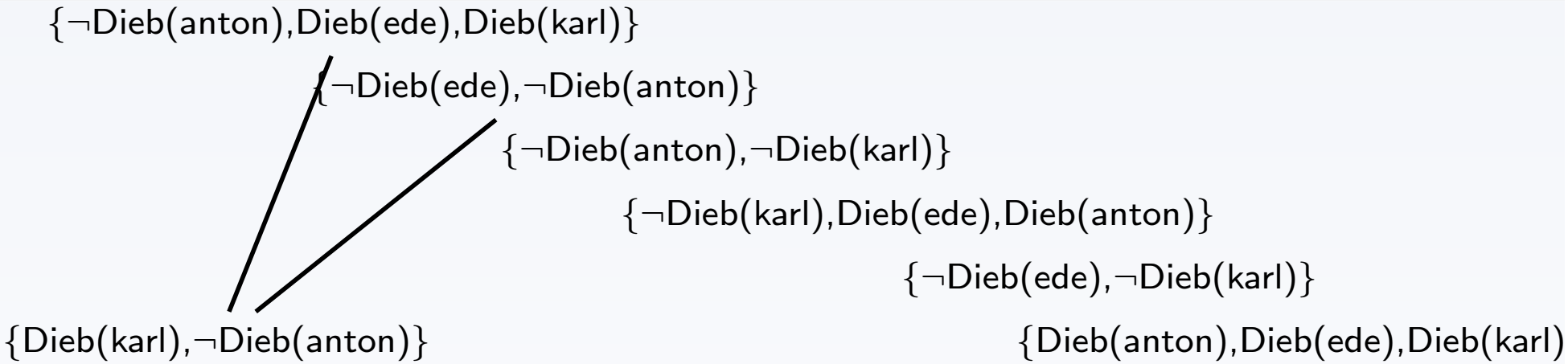
$\{\neg Dieb(anton), \neg Dieb(karl)\}$

$\{\neg Dieb(karl), Dieb(ede), Dieb(anton)\}$

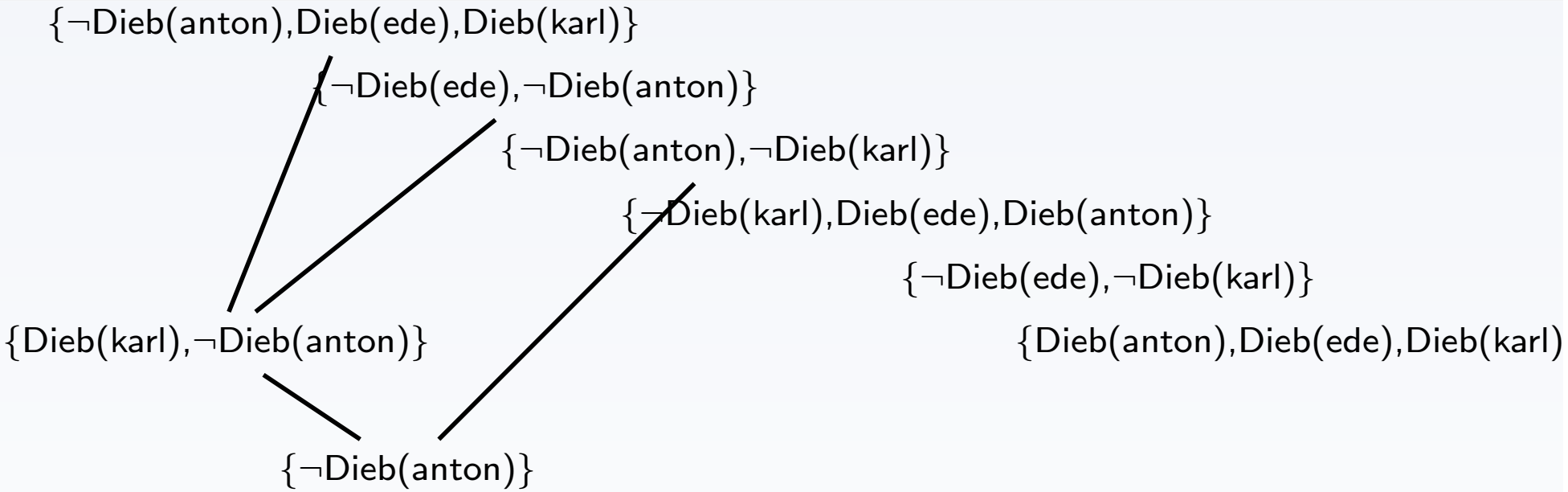
$\{\neg Dieb(ede), \neg Dieb(karl)\}$

$\{Dieb(anton), Dieb(ede), Dieb(karl)$

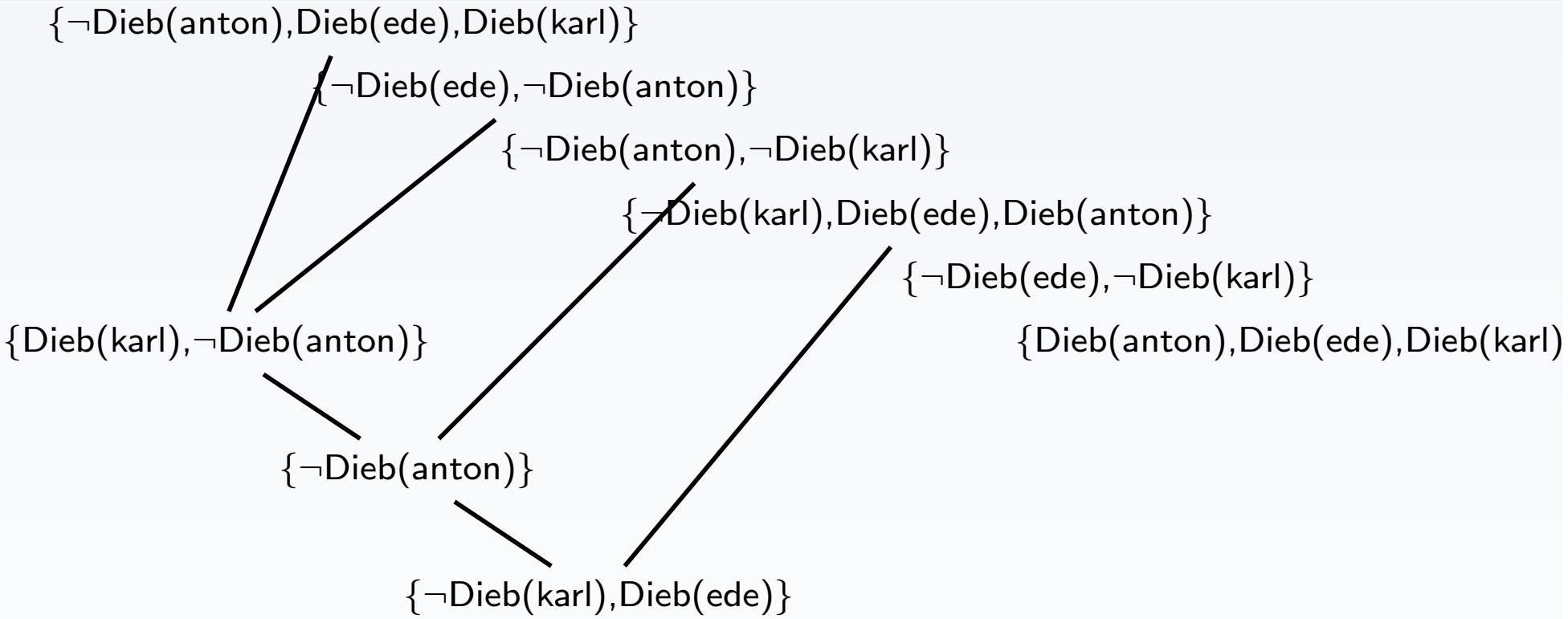
Beispiel: Resolution dazu



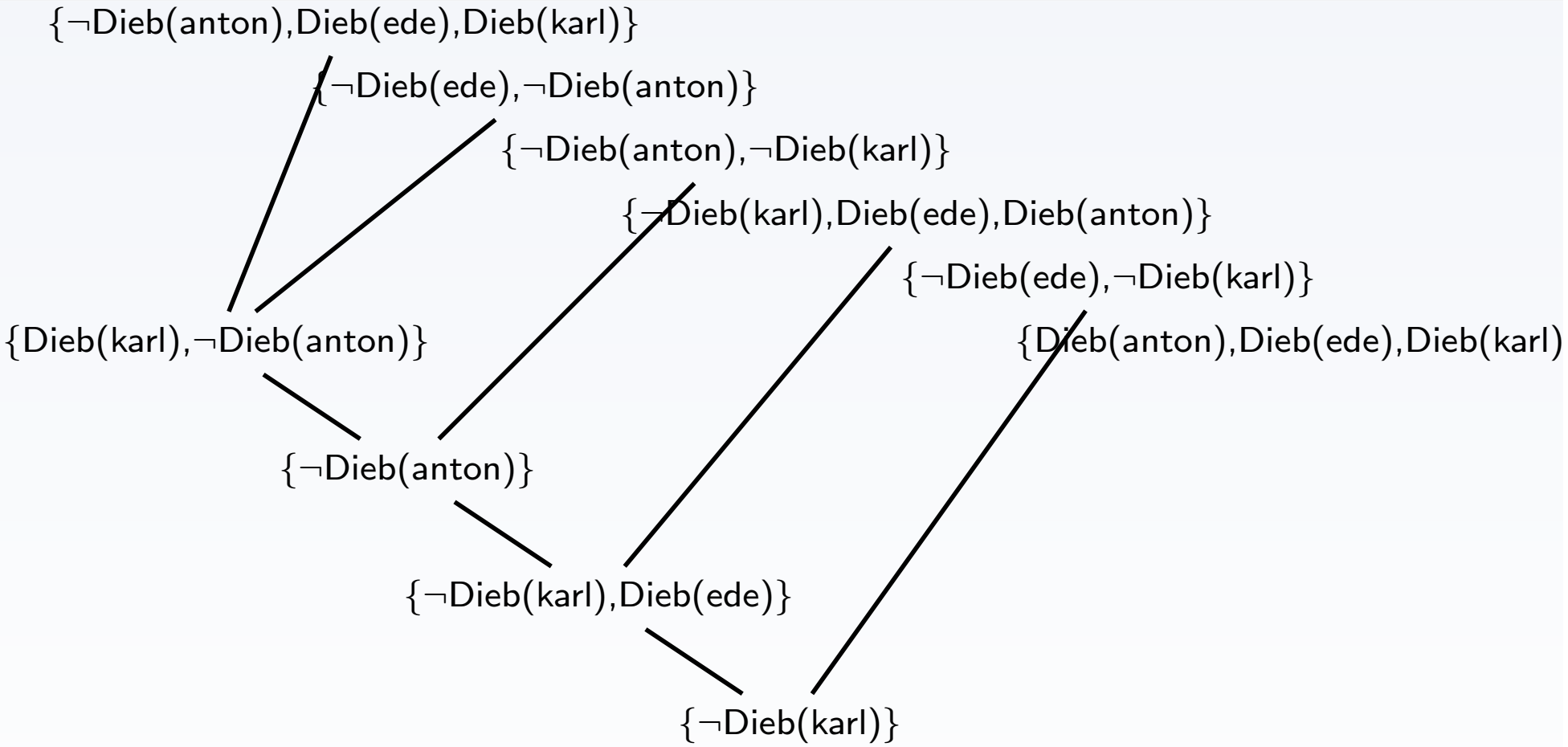
Beispiel: Resolution dazu



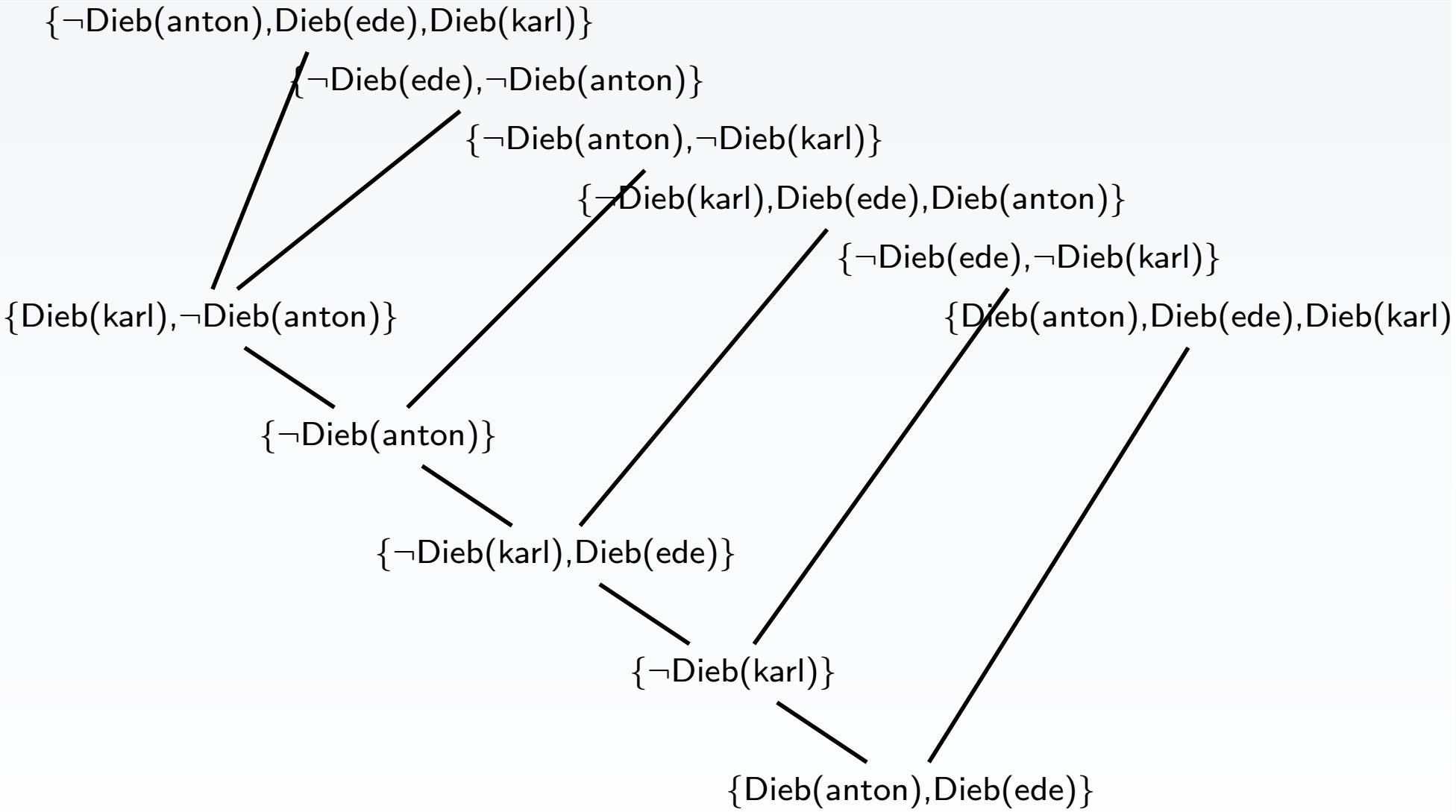
Beispiel: Resolution dazu



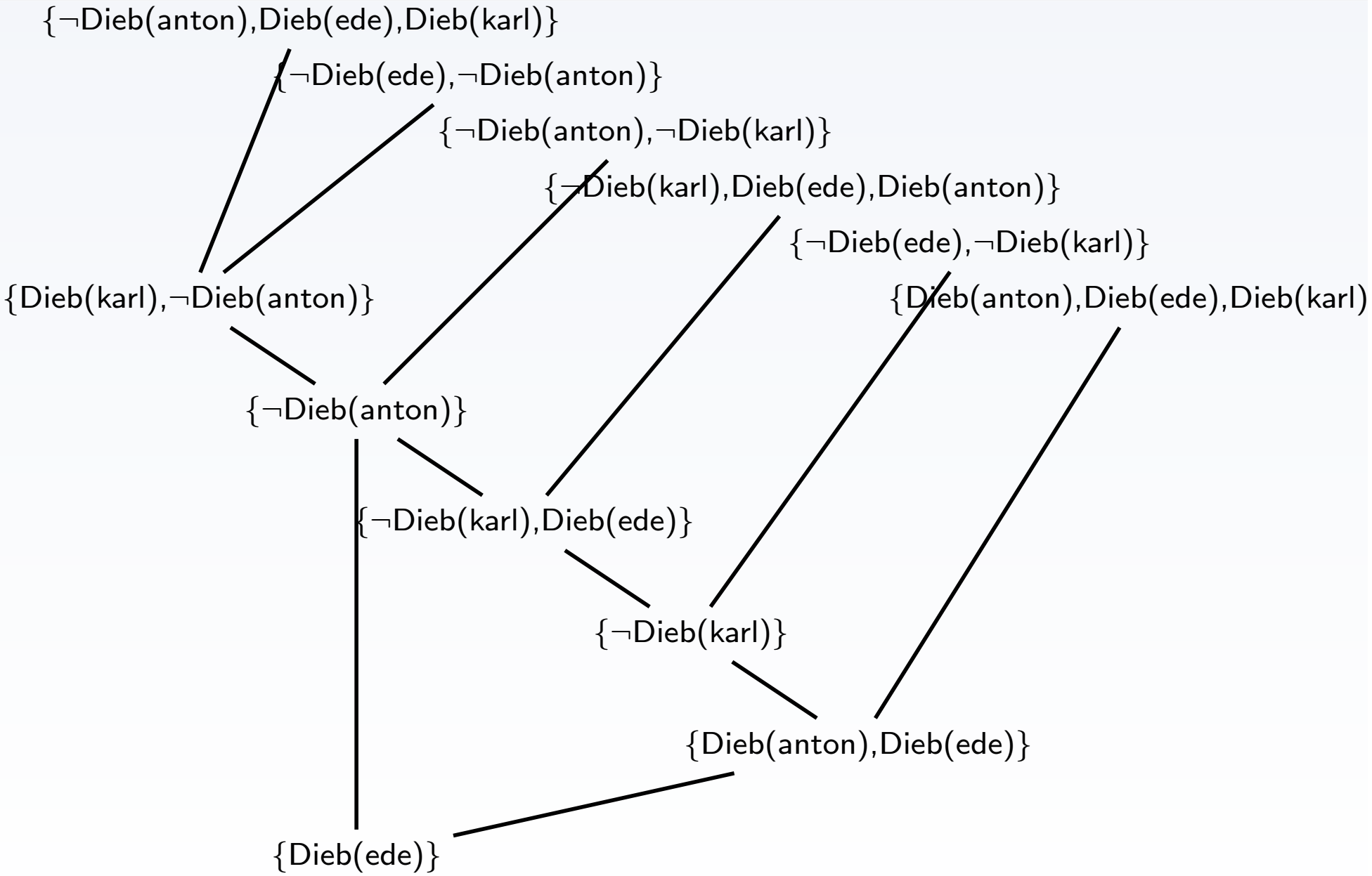
Beispiel: Resolution dazu



Beispiel: Resolution dazu



Beispiel: Resolution dazu



Grundresolution

GOETHE UNIVERSITÄT FRANKFURT AM MAIN

Satz

Die Grundresolution ist korrekt:

$$\begin{array}{lll} C_1 & := & L, K_1, \ldots, K_m \\ C2 & :=: & \neg L, N_1, \ldots, N_n \\ R & = & \hline K_1, \ldots, K_m, N_1, \ldots, N_n \end{array}$$

Dann gilt $C_1 \wedge C_2 \models R$.

Beweis: Zeige: Wenn $I(C_1 \wedge C_2) = 1$ dann auch $I(R) = 1$.

Fall: $I(L) = 1$, dann ist $I(\neg(L)) = 0$ und $I(N_1 \vee \ldots \vee N_n) = 1$. D.h. für ein N_i gilt: $I(N_i) = 1$, und daher $I(R) = 1$

Fall: $I(L) = 0$. Analog muss für ein K_i gelten $I(K_i) = 1$ und daher $I(R) = 1$.

Widerlegungsvollständigkeit

GOETHE UNIVERSITÄT FRANKFURT AM MAIN

Theorem

Jede endliche unerfüllbare Grundklauselmenge läßt sich durch Resolution widerlegen.

Allgemeine Resolution

GOETHE UNIVERSITÄT FRANKFURT AM MAIN

Theorem

[Kompaktheit] (Satz von Gödel,Herbrand und Skolem)
Jede endliche unerfüllbare Klauselmenge hat eine endliche Menge M von Grundklauseln als Instanzen, so dass M unerfüllbar ist.

- Grundinstanzen durch Substitution bilden, dann Grundresolution versuchen?
  Nachteil: erforderliche Anzahl der Grundinstanzen unklar
- Andere Variante: Resolution auf Klauseln mit Variablen, Allgemeine Resolution s.u.

Substitution

- **Substitution** σ: **endliche** Abbildung von Variablen auf Terme
- Schreibweise: $\{x_1 \mapsto t_1, \ldots, x_n \mapsto t_n\}$
- Erweiterung von σ auf Terme:

$$\begin{array}{lcl} \sigma(x) & = & x, \text{ wenn } \sigma \ x \text{ nicht abbildet} \\ \sigma(f(t_1, \ldots, t_n)) & = & f(\sigma(t_1), \ldots, \sigma(t_n)) \end{array}$$

- Anwendung von Substitutionen auf Literale und Klauseln entsprechend
  $\sigma(\{L_1, \ldots, L_n\}) = \{\sigma(L_1), \ldots, \sigma(L_n)\}$

Beispiele

$$\sigma = \{x \mapsto a\}$$

$$\sigma(x) = a$$
$$\sigma(f(x, x)) = f(a, a)$$

Beispiele

$$\sigma = \{x \mapsto a\} \qquad \sigma(x) = a$$
$$\sigma(f(x,x)) = f(a,a)$$

$$\sigma = \{x \mapsto g(x)\} \qquad \sigma(x) = g(x)$$
$$\sigma(f(x,x)) = f(g(x),g(x))$$
$$\sigma(\sigma(x)) = g(g(x))$$

Beispiele

$$\sigma = \{x \mapsto a\} \qquad \sigma(x) = a$$
$$\sigma(f(x,x)) = f(a,a)$$

$$\sigma = \{x \mapsto g(x)\} \qquad \sigma(x) = g(x)$$
$$\sigma(f(x,x)) = f(g(x),g(x))$$
$$\sigma(\sigma(x)) = g(g(x))$$

$$\sigma = \{x \mapsto y, y \mapsto a\} \qquad \sigma(x) = y$$
$$\sigma(\sigma(x)) = a$$
$$\sigma(f(x,y)) = f(y,a)$$

Beispiele

$\sigma = \{x \mapsto a\}$

$\sigma(x) = a$

$\sigma(f(x, x)) = f(a, a)$

$\sigma = \{x \mapsto g(x)\}$

$\sigma(x) = g(x)$

$\sigma(f(x, x)) = f(g(x), g(x))$

$\sigma(\sigma(x)) = g(g(x))$

$\sigma = \{x \mapsto y, y \mapsto a\}$

$\sigma(x) = y$

$\sigma(\sigma(x)) = a$

$\sigma(f(x, y)) = f(y, a)$

$\sigma = \{x \mapsto y, y \mapsto x\}$

$\sigma(x) = y$

$\sigma(f(x, y)) = f(y, x)$

Komposition

Komposition von Substitutionen: für alle x: $(\sigma\tau)x := \sigma(\tau(x))$

Beispiele:

- $\{x \mapsto a\}\{y \mapsto b\} = \{x \mapsto a, y \mapsto b\}$
- $\{y \mapsto b\}\{x \mapsto f(y)\} = \{x \mapsto f(b), y \mapsto b\}$
- $\{x \mapsto b\}\{x \mapsto a\} = \{x \mapsto a\}$

Klauseln und Klauselmengen: Konventionen

GOETHE UNIVERSITÄT FRANKFURT AM MAIN

Konventionen

- Jede Klausel hat nur All-Quantoren als Quantorenprefix
- Klauseln sind geschlossen
- Schreibweise:
  - Man lässt die Quantoren weg
  - Annahme: Klauseln sind variablen-disjunkt

Zum Beispiel

Klausel, formal richtig: $\forall x, y, z : \neg P(f(x, g(y))) \vee Q(z)$

Klausel, Notation: $\{\neg P(f(x, g(y))), Q(z)\}$

Substitutionen ändern die Erfüllbarkeit nicht

Sei $\{K_1, \ldots, K_n\}$ eine prädikatenlogische Klauselmenge und σ eine Substitution.

Dann ist $\{K_1, \ldots, K_n\}$ genau dann erfüllbar, wenn $\{K_1, \ldots, K_n, \sigma(K_i)\}$ erfüllbar ist.

- D.h. man könnte:
  - Erst substituieren, bis man Grundklauseln hat
  - Dann Grundresolution anwenden
- Das sind aber zu viele Möglichkeiten.
  Eigentlich muss man Literale $P(t)$ und $\neg P(s')$ der Elternklauseln nur gleich machen (Grundterm nicht erforderlich)

Resolution mit Unifikation

GOETHE UNIVERSITÄT FRANKFURT AM MAIN

$$\begin{array}{ll} \text{Elternklausel 1:} & L, K_1, \ldots, K_m \\ \text{Elternklausel 2:} & \neg L', N_1, \ldots, N_n \\ \hline \text{Resolvente:} & \sigma(K_1, \ldots, K_m, N_1, \ldots, N_n) \end{array} \qquad \begin{array}{l} \sigma \text{ ist eine Substitution} \\ \text{mit } \sigma(L) = \sigma(L') \end{array}$$

Da σ die Literale L und L' gleich macht, nennt man σ auch **Unifikator**

Eigenschaften:

- Wenn $C \to C \cup \{R\}$ wobei R Resolvente, dann ist C erfüllbar gdw. $C \cup \{R\}$ erfüllbar.
- D.h. Resolution mit Unifikation ist korrekt.

Beispiel: Resolution reicht nicht aus

Der Friseur rasiert alle, die sich nicht selbst rasieren

Beispiel: Resolution reicht nicht aus

Der Friseur rasiert alle, die sich nicht selbst rasieren

$$\forall x : \neg(\text{Rasiert}(x, x)) \iff \text{Rasiert}(\text{friseur}, x)$$

Beispiel: Resolution reicht nicht aus

Der Friseur rasiert alle, die sich nicht selbst rasieren

$$\forall x : \neg(\text{Rasiert}(x, x)) \iff \text{Rasiert}(\text{friseur}, x)$$

CNF: $\{\{\text{Rasiert}(x, x), \text{Rasiert}(\text{friseur}, x)\}, \{\neg\text{Rasiert}(\text{friseur}, x), \neg\text{Rasiert}(x, x)\}\}$

Beispiel: Resolution reicht nicht aus

Der Friseur rasiert alle, die sich nicht selbst rasieren

$$\forall x : \neg(\text{Rasiert}(x, x)) \iff \text{Rasiert}(\text{friseur}, x)$$

CNF: $\{\{\text{Rasiert}(x, x), \text{Rasiert}(\text{friseur}, x)\}, \{\neg\text{Rasiert}(\text{friseur}, x), \neg\text{Rasiert}(x, x)\}\}$

Resolution mit Unifikation:

$$\frac{\{\text{Rasiert}(x, x), \text{Rasiert}(\text{friseur}, x)\} \qquad \sigma = \{x \mapsto \text{friseur}, y \mapsto \text{friseur}\}}{\{\neg\text{Rasiert}(\text{friseur}, y), \neg\text{Rasiert}(y, y)\}}$$
$$\{\text{Rasiert}(\text{friseur}, \text{friseur}), \neg\text{Rasiert}(\text{friseur}, \text{friseur})\}$$

Beispiel: Resolution reicht nicht aus

Der Friseur rasiert alle, die sich nicht selbst rasieren

$$\forall x : \neg(\text{Rasiert}(x, x)) \iff \text{Rasiert}(\text{friseur}, x)$$

CNF: $\{\{\text{Rasiert}(x, x), \text{Rasiert}(\text{friseur}, x)\}, \{\neg\text{Rasiert}(\text{friseur}, x), \neg\text{Rasiert}(x, x)\}\}$

Resolution mit Unifikation:

$$\frac{\begin{array}{l}\{\text{Rasiert}(x, x), \text{Rasiert}(\text{friseur}, x)\} \qquad \sigma = \{x \mapsto \text{friseur}, y \mapsto \text{friseur}\} \\ \{\neg\text{Rasiert}(\text{friseur}, y), \neg\text{Rasiert}(y, y)\}\end{array}}{\{\text{Rasiert}(\text{friseur}, \text{friseur}), \neg\text{Rasiert}(\text{friseur}, \text{friseur})\}}$$

weitere Resolventen:
$\{\text{Rasiert}(\text{friseur}, x), \neg\text{Rasiert}(\text{friseur}, x), \}$, $\{\text{Rasiert}(x, x), \neg\text{Rasiert}(x, x), \}$

Beispiel: Resolution reicht nicht aus

Der Friseur rasiert alle, die sich nicht selbst rasieren

$$\forall x : \neg(\text{Rasiert}(x, x)) \iff \text{Rasiert}(\text{friseur}, x)$$

CNF: $\{\{\text{Rasiert}(x, x), \text{Rasiert}(\text{friseur}, x)\}, \{\neg\text{Rasiert}(\text{friseur}, x), \neg\text{Rasiert}(x, x)\}\}$

Resolution mit Unifikation:

$$\frac{\begin{array}{l}\{\text{Rasiert}(x, x), \text{Rasiert}(\text{friseur}, x)\} \qquad \sigma = \{x \mapsto \text{friseur}, y \mapsto \text{friseur}\} \\ \{\neg\text{Rasiert}(\text{friseur}, y), \neg\text{Rasiert}(y, y)\}\end{array}}{\{\text{Rasiert}(\text{friseur}, \text{friseur}), \neg\text{Rasiert}(\text{friseur}, \text{friseur})\}}$$

weitere Resolventen:
$\{\text{Rasiert}(\text{friseur}, x), \neg\text{Rasiert}(\text{friseur}, x), \}$, $\{\text{Rasiert}(x, x), \neg\text{Rasiert}(x, x), \}$

Jetzt erhält man keine weiteren Resolventen mehr!
aber: Die Formel ist widersprüchlich.

Faktorisierung

Das Friseur-Beispiel zeigt:

- Allgemeine Resolution ist **nicht** widerlegungsvollständig!
- D.h. Widersprüche werden nicht immer gefunden.

Faktorisierung (Schrumpfung):

Elternklausel: $L, L', K_1, \ldots, K_m \quad \sigma(L) = \sigma(L')$

Faktor: $\dfrac{}{\sigma(L, K_1, \ldots, K_m)}$

Friseur

$C1 : \{\text{Rasiert}(x, x), \text{Rasiert}(\text{friseur}, x)\}$
$C2 : \{\neg\text{Rasiert}(\text{friseur}, y), \neg\text{Rasiert}(y, y)\}$

Faktor von $C1 : F1 : \{\text{Rasiert}(\text{friseur}, \text{friseur})\}$
Faktor von $C2 : F2 : \neg\{\text{Rasiert}(\text{friseur}, \text{friseur})\}$

Resolvente von $F1 + F2 : \square$

Prädikatenlogischer Resolutionskalkül

Eingabe: Klauselmenge S

Regeln:

1. $S \to S \cup \{R\}$, wobei R eine Resolvente von zwei (nicht notwendig verschiedenen) Klauseln aus S ist.
2. $S \to S \cup \{F\}$, wobei F ein Faktor einer Klausel aus S ist.

Erfolg, wenn: $\square \in S$, dann widersprüchlich.

Beispiel

GOETHE UNIVERSITÄT FRANKFURT AM MAIN

Transitivität der Teilmengenrelation:

Prädikatensymbole $\subseteq$ und $\in$ (Infix geschrieben)

- Axiom: Definition von $\subseteq$ unter Benutzung von $\in$

$$F_1 = \forall x, y : x \subseteq y \Leftrightarrow \forall w : w \in x \Rightarrow w \in y$$

- Folgerung: $F_2 = \forall x, y, z : x \subseteq y \wedge y \subseteq z \Rightarrow x \subseteq z$
- Wir wollen zeigen $F_1 \models F_2$ bzw. $F_1 \implies F_2$ ist Tautologie.
- Daher zeigen wir $\neg(F_1 \implies F_2)$ ist widersprüchlich. (wir können daher mit $F_1 \wedge \neg F_2$ starten).

Umwandlung in Klauselform ergibt:

H1: $\{\neg x \subseteq y, \neg w \in x, w \in y\}$
H2: $\{x \subseteq y, f(x,y) \in x\}$
H3: $\{x \subseteq y, \neg f(x,y) \in y\}$
C1: $\{a \subseteq b\}$
C2: $\{b \subseteq c\}$
C3: $\{\neg a \subseteq c\}$

$$\{x \subseteq y, \neg f(x,y) \in y\}$$

$$\{a \subseteq b\}$$

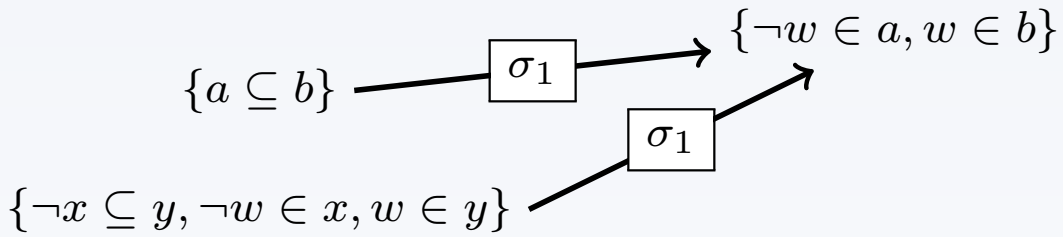
$$\{\neg x \subseteq y, \neg w \in x, w \in y\}$$

$$\{b \subseteq c\}$$

$$\{x \subseteq y, f(x,y) \in x\}$$

$$\{\neg a \subseteq c\}$$

$\{x \subseteq y, \neg f(x,y) \in y\}$



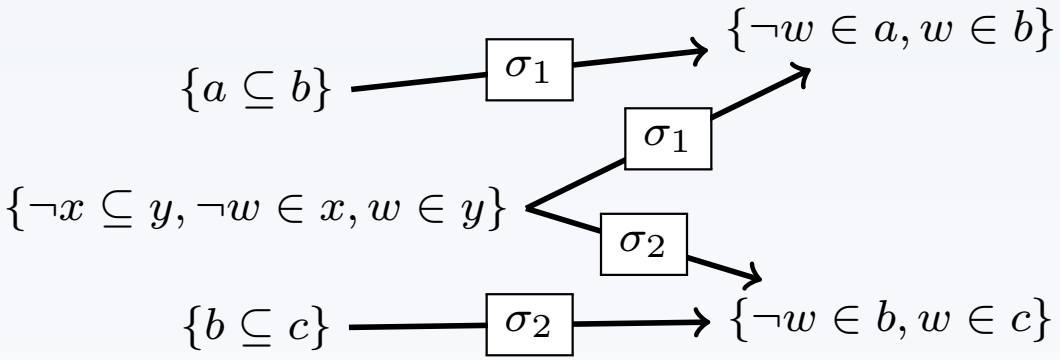
$\{b \subseteq c\}$

$\{x \subseteq y, f(x,y) \in x\}$

$\{\neg a \subseteq c\}$

$\sigma_1 \quad = \quad \{x \mapsto a, y \mapsto b\}$

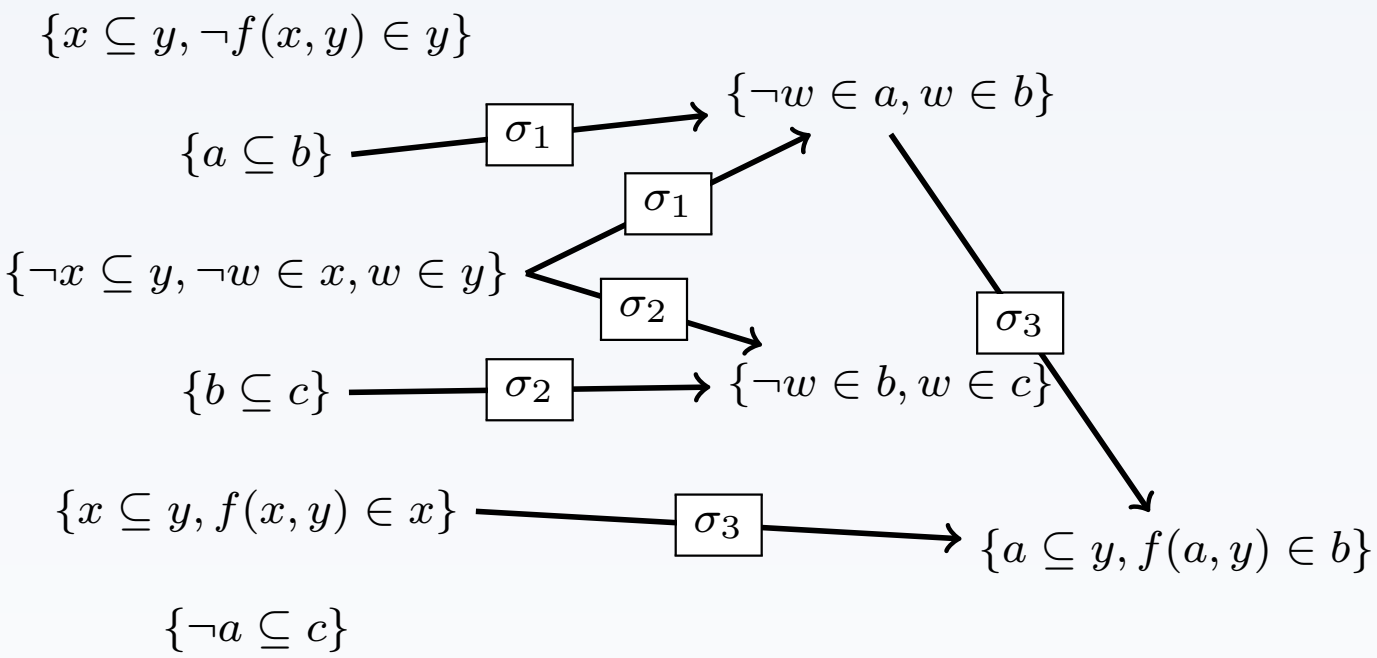
$\{x \subseteq y, \neg f(x,y) \in y\}$



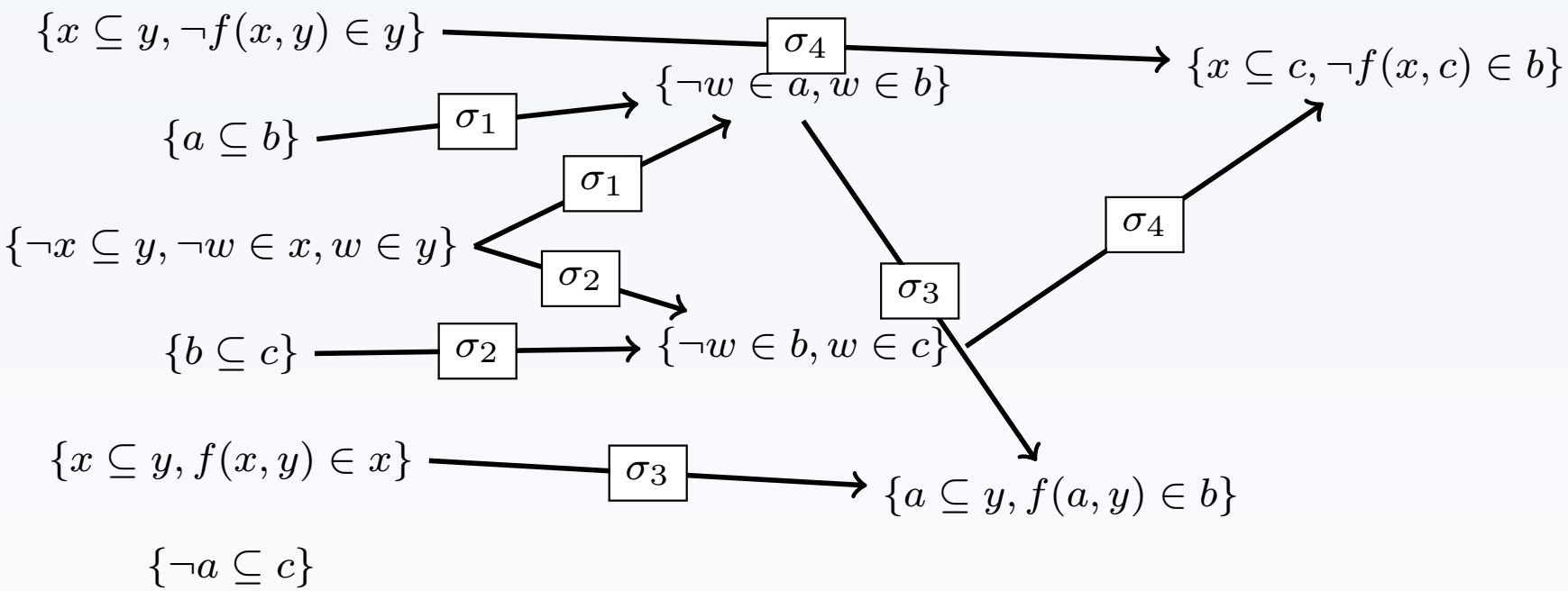
$\{x \subseteq y, f(x,y) \in x\}$

$\{\neg a \subseteq c\}$

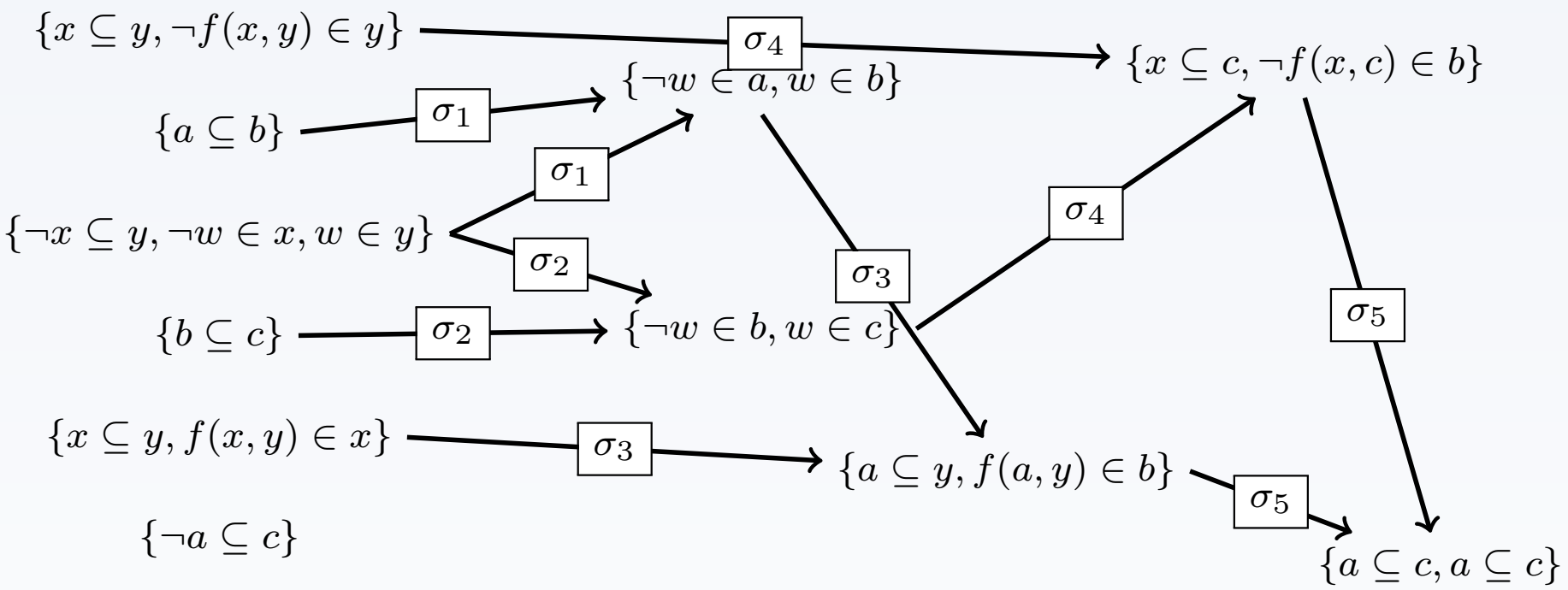
$$\begin{aligned} \sigma_1 &= \{x \mapsto a, y \mapsto b\} \\ \sigma_2 &= \{x \mapsto b, y \mapsto c\} \end{aligned}$$



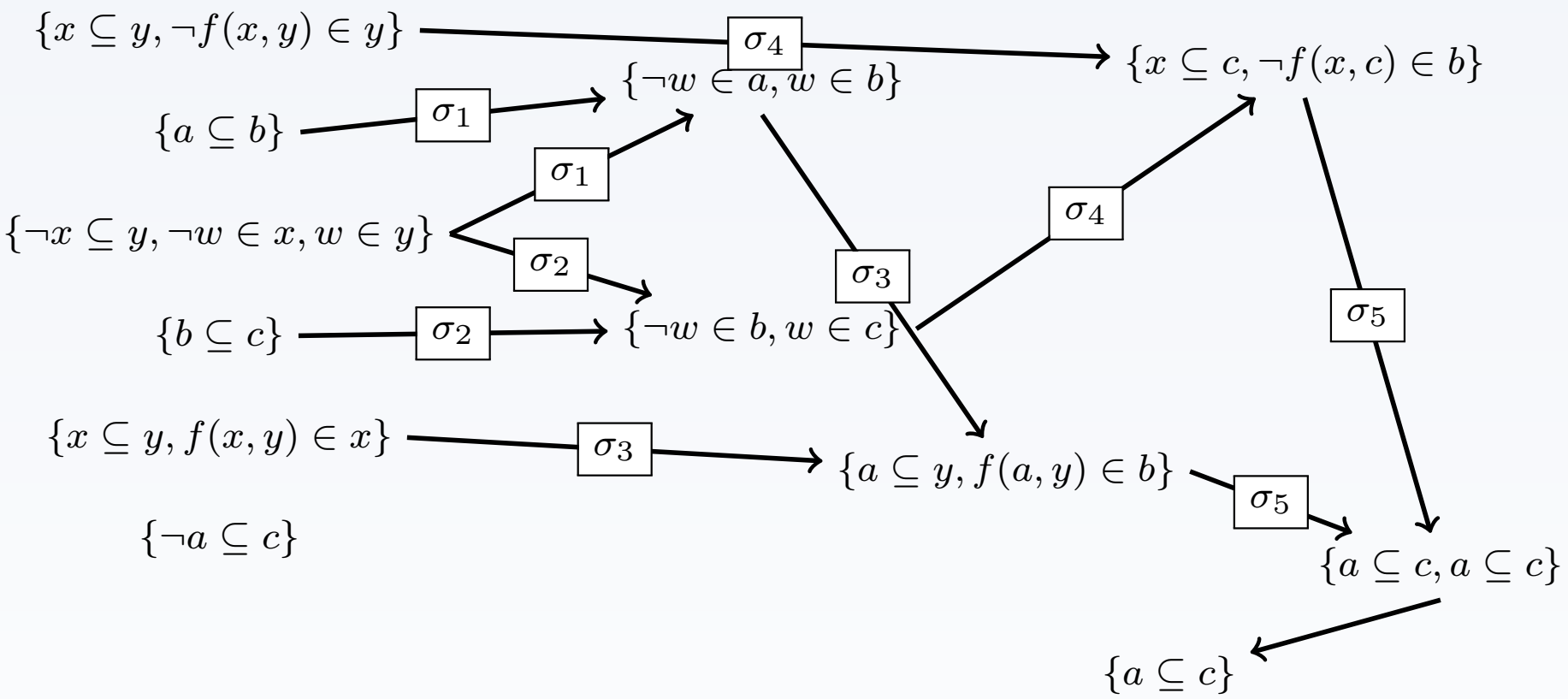
$$\begin{aligned}\sigma_1 &= \{x \mapsto a, y \mapsto b\}\\ \sigma_2 &= \{x \mapsto b, y \mapsto c\}\\ \sigma_3 &= \{x \mapsto a, w \mapsto f(a,y)\}\end{aligned}$$



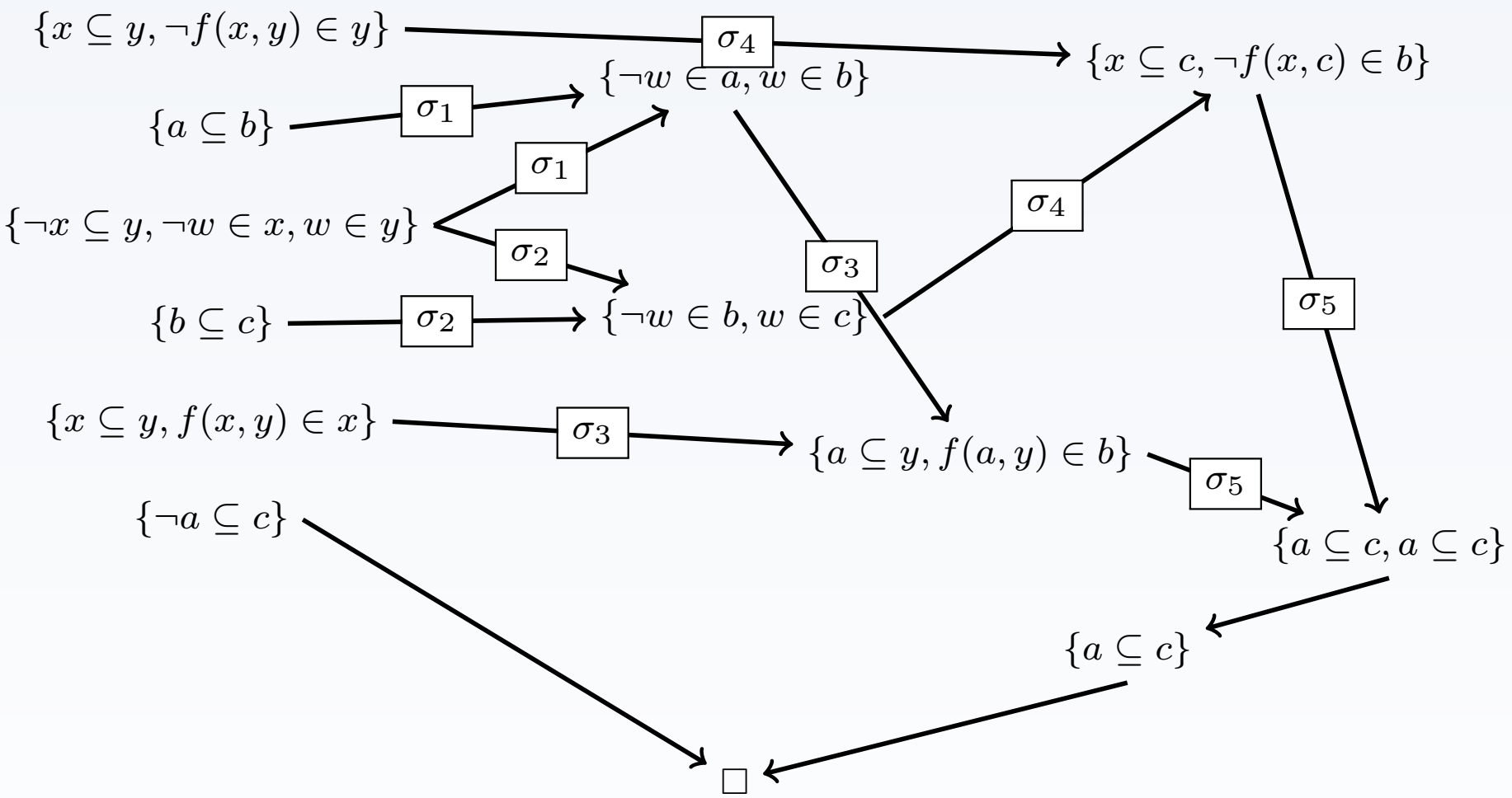
$$
\begin{array}{lcl}
\sigma_1 & = & \{x \mapsto a, y \mapsto b\} \\
\sigma_2 & = & \{x \mapsto b, y \mapsto c\} \\
\sigma_3 & = & \{x \mapsto a, w \mapsto f(a,y)\} \\
\sigma_4 & = & \{y \mapsto c, w \mapsto f(x,c)\}
\end{array}
$$



$$
\begin{array}{lcl}
\sigma_1 & = & \{x \mapsto a, y \mapsto b\} \\
\sigma_2 & = & \{x \mapsto b, y \mapsto c\} \\
\sigma_3 & = & \{x \mapsto a, w \mapsto f(a,y)\} \\
\sigma_4 & = & \{y \mapsto c, w \mapsto f(x,c)\} \\
\sigma_5 & = & \{x \mapsto a, y \mapsto c\}
\end{array}
$$



$$
\begin{array}{lcl}
\sigma_1 & = & \{x \mapsto a, y \mapsto b\} \\
\sigma_2 & = & \{x \mapsto b, y \mapsto c\} \\
\sigma_3 & = & \{x \mapsto a, w \mapsto f(a,y)\} \\
\sigma_4 & = & \{y \mapsto c, w \mapsto f(x,c)\} \\
\sigma_5 & = & \{x \mapsto a, y \mapsto c\}
\end{array}
$$



$$
\begin{array}{lcl}
\sigma_1 & = & \{x \mapsto a, y \mapsto b\} \\
\sigma_2 & = & \{x \mapsto b, y \mapsto c\} \\
\sigma_3 & = & \{x \mapsto a, w \mapsto f(a,y)\} \\
\sigma_4 & = & \{y \mapsto c, w \mapsto f(x,c)\} \\
\sigma_5 & = & \{x \mapsto a, y \mapsto c\}
\end{array}
$$

Unifikation

- Für die Resolution und Faktorisierung braucht man einen Unifikator
- Diesen kann man algorithmisch finden!
- Noch mehr: Man kann einen **allgemeinsten Unifikator** berechnen
- Vorteil: Man braucht die (i.a. unendlich vielen) spezielleren nicht zu betrachten

Allgemeinster Unifikator

(MGU = Most general unifier)

- Seien s, t Terme
- σ ist Unifikator für s, t gdw. $\sigma(s) = \sigma(t)$
- σ ist allgemeinster Unifikator für s, t, gdw. σ ist ein Unifikator für s, t und für jeden anderen Unifikator ρ von s, t gibt es eine Substitution γ mit $\gamma\sigma = \rho$.
  (eingeschränkt auf die Variablen der Eingabegleichung)

Beispiel

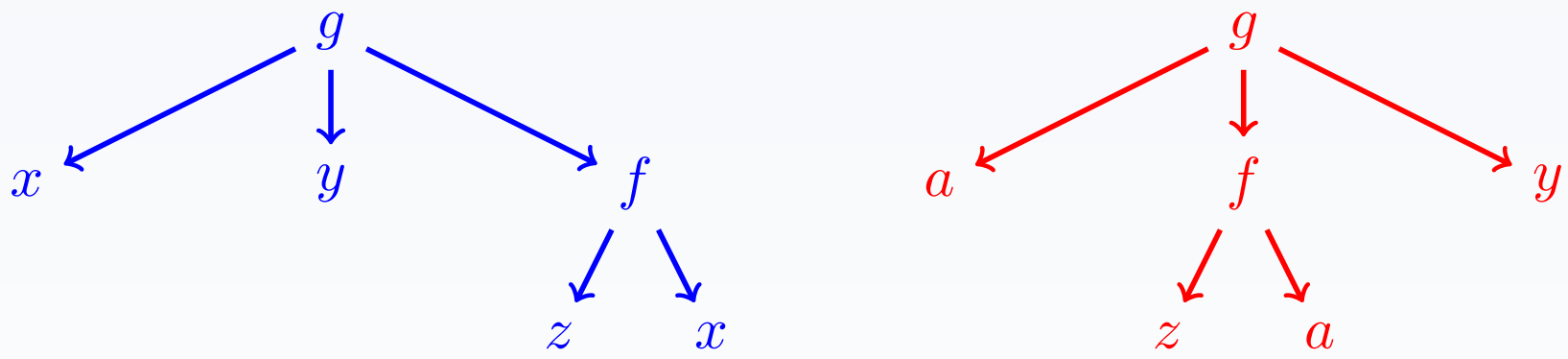
$$\frac{\begin{array}{l}P(x), Q(x)\\ \neg P(y), R(y)\end{array}}{Q(a), R(a)} \quad \begin{array}{l}\sigma = \{x \mapsto a, y \mapsto a\}\\ \sigma \text{ ist ein Unifikator}\end{array}$$

$$\frac{\begin{array}{l}P(x), Q(x)\\ \neg P(y), R(y)\end{array}}{Q(y), R(y)} \quad \begin{array}{l}\sigma = \{x \mapsto y\}\\ \sigma \text{ ist ein allgemeinster Unifikator}\end{array}$$

- Allgemeinste Unifikatoren sind nicht (ganz) eindeutig: auch $\{y \mapsto x\}$ ist ein MGU
- aber: ist allgemeinst bis auf Variablenumbenennung

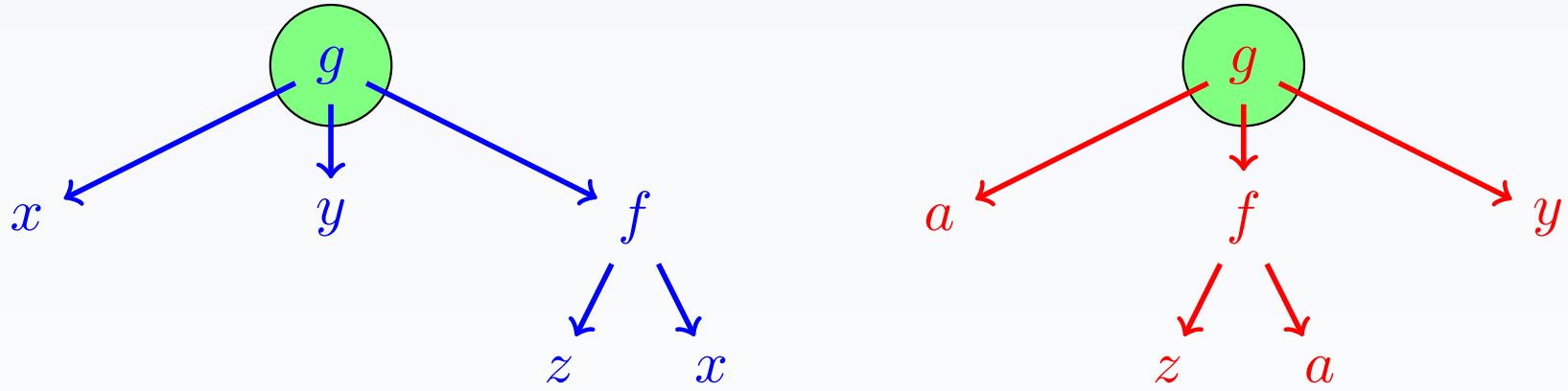
Beispiel zur Unifikation

$$g(x, y, f(z, x)) \stackrel{?}{=} g(a, f(z, a), y)$$



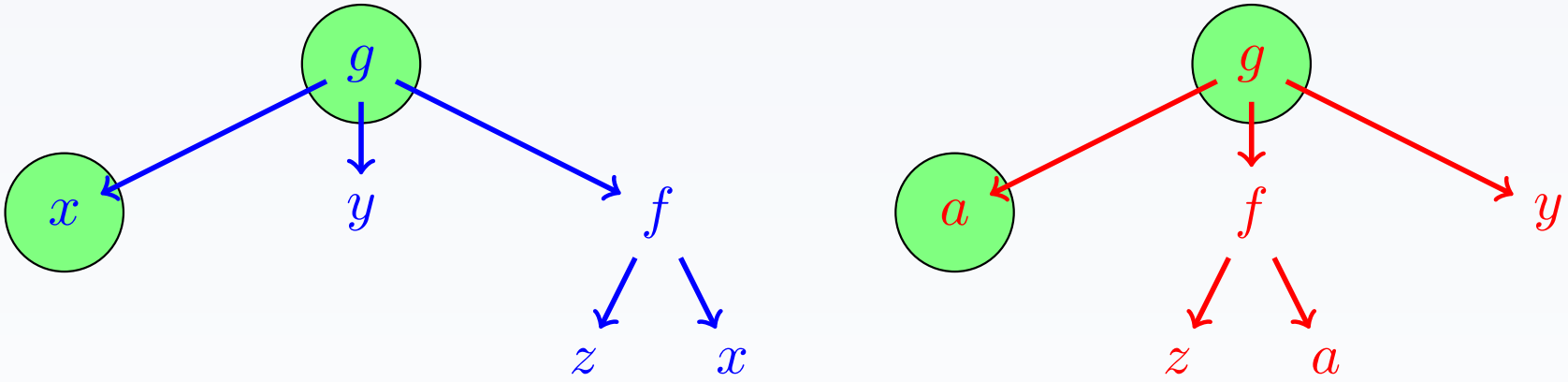
Beispiel zur Unifikation

$$g(x, y, f(z, x)) \stackrel{?}{=} g(a, f(z, a), y)$$



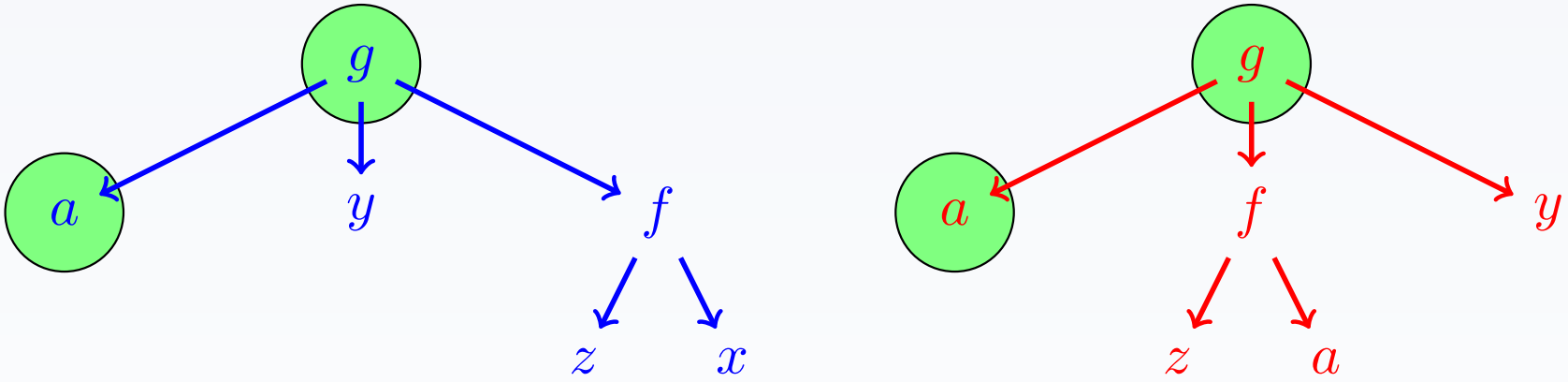
Beispiel zur Unifikation

$$g(x, y, f(z, x)) \stackrel{?}{=} g(a, f(z, a), y)$$



Beispiel zur Unifikation

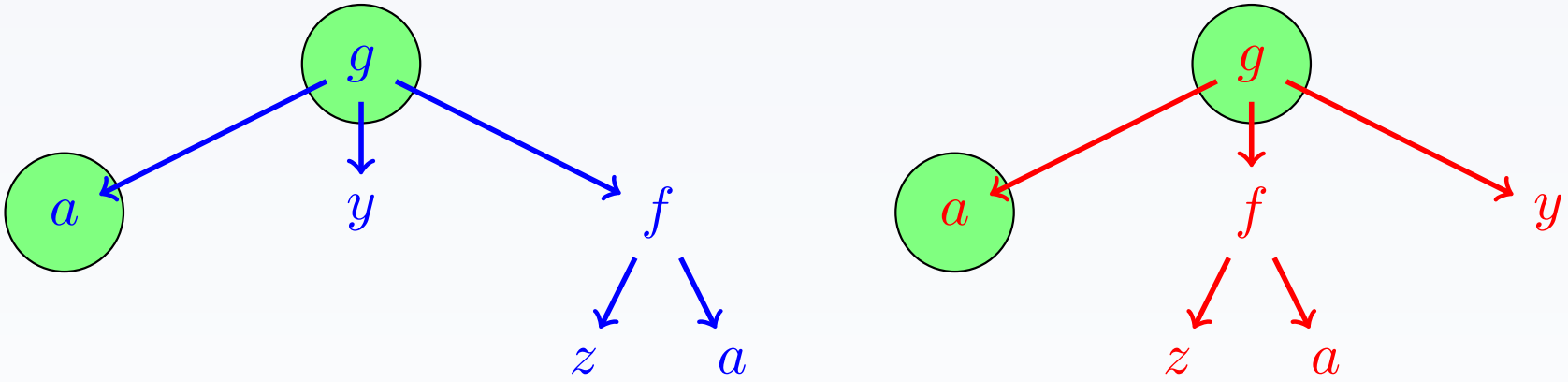
$$g(x, y, f(z, x)) \stackrel{?}{=} g(a, f(z, a), y)$$



- $x \mapsto a$

Beispiel zur Unifikation

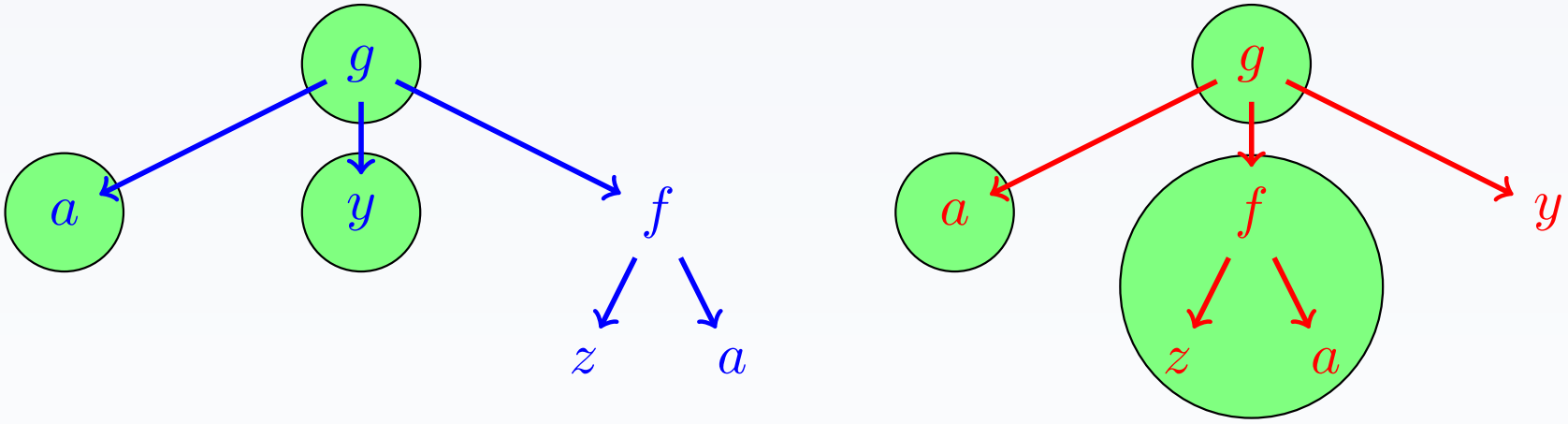
$$g(x, y, f(z, x)) \stackrel{?}{=} g(a, f(z, a), y)$$



- $x \mapsto a$

Beispiel zur Unifikation

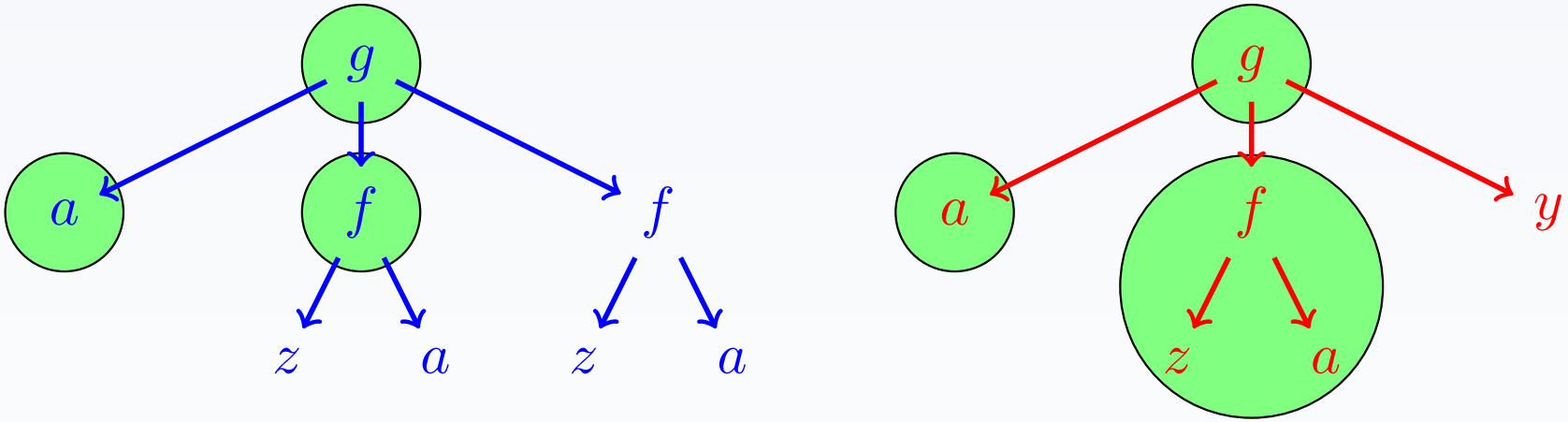
$$g(x, y, f(z, x)) \stackrel{?}{=} g(a, f(z, a), y)$$



- $x \mapsto a$

Beispiel zur Unifikation

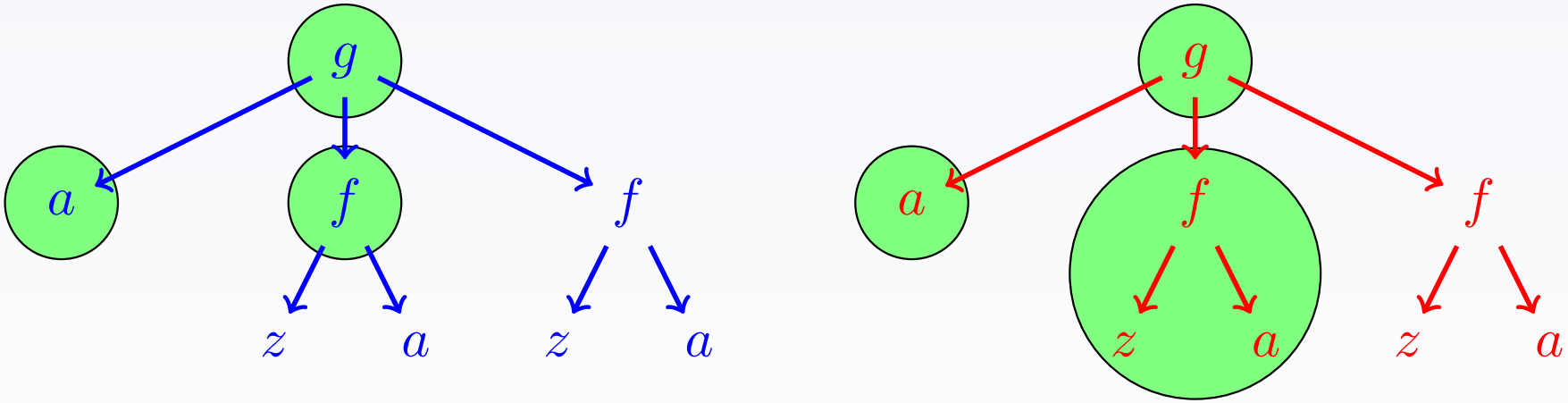
$$g(x, y, f(z, x)) \stackrel{?}{=} g(a, f(z, a), y)$$



- $x \mapsto a$
- $y \mapsto f(z, a)$

Beispiel zur Unifikation

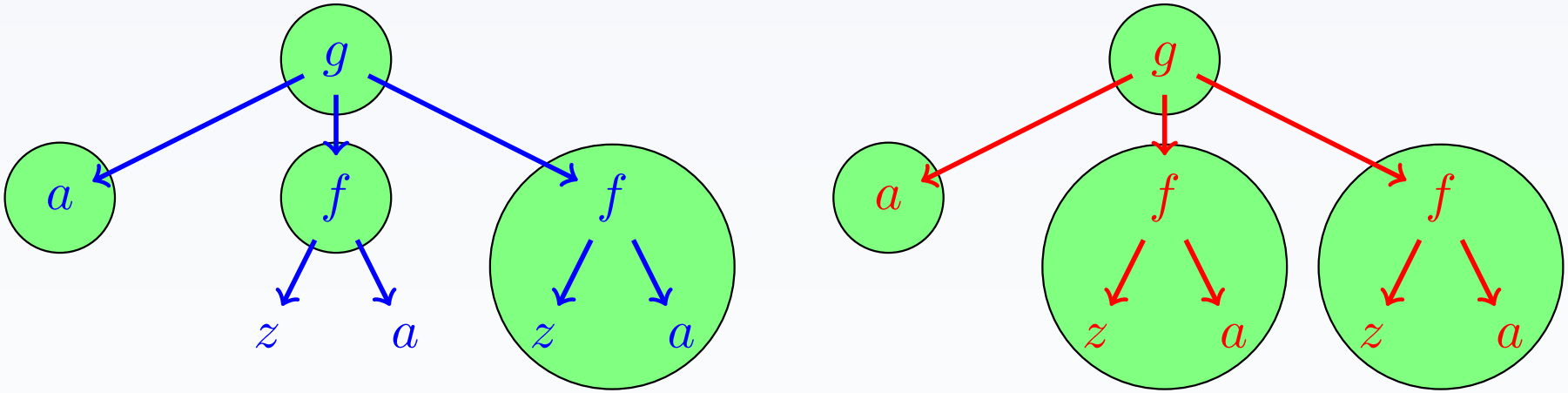
$$g(x, y, f(z, x)) \stackrel{?}{=} g(a, f(z, a), y)$$



- $x \mapsto a$
- $y \mapsto f(z, a)$

Beispiel zur Unifikation

$$g(x, y, f(z, x)) \stackrel{?}{=} g(a, f(z, a), y)$$



- $x \mapsto a$
- $y \mapsto f(z, a)$

Unifikationsalgorithmus

Algorithmus **Unifikationsalgorithmus** U_1

Datenstrukturen: Γ Menge von Termgleichungen $\{s_i \stackrel{?}{=} t_i\}$

Eingabe: Wenn s, t unifiziert werden sollen, setze $\Gamma := \{s \stackrel{?}{=} t\}$

Ausgabe: Nicht unifizierbar, oder MGU für s, t

Algorithmus:

1. Wenn $\Gamma = \{x_1 = t_1, \ldots, x_n = t_n\}$, wobei
   - Alle x_i sind paarweise verschiedene Variablen,
   - kein x_i kommt in einem t_j vor

   Dann: Gebe $\{x_1 \mapsto t_1, \ldots, x_n \mapsto t_n\}$ als MGU aus.
2. Sonst: Wende eine der Unfikationsregeln auf Γ an (im Anschluss)
   - Tritt dabei Fail auf, dann breche ab mit „Nicht unifizierbar“, sonst
   - Erhalte Γ' und mache mit $\Gamma := \Gamma'$ weiter mit Schritt 1.

Unifikationsregeln

$$\frac{f(s_1, \ldots, s_n) \stackrel{?}{=} f(t_1, \ldots, t_n), \Gamma}{s_1 \stackrel{?}{=} t_1 \ , \ \ldots \ , \ s_n \stackrel{?}{=} t_n, \Gamma}$$

(Dekomposition)

$$\frac{x \stackrel{?}{=} x, \Gamma}{\Gamma}$$

(Löschregel)

$$\frac{x \stackrel{?}{=} t, \Gamma}{x \stackrel{?}{=} t, \{x \mapsto t\}\Gamma} \quad x \in FV(\Gamma),\ x \notin FV(t)$$

(Anwendung)

$$\frac{t \stackrel{?}{=} x, \Gamma}{x \stackrel{?}{=} t, \Gamma} \quad t \notin V$$

(Orientierung)

Unifikationsregeln (2)

Abbruchbedingungen:

$$\frac{f(\ldots) \stackrel{?}{=} g(\ldots), \Gamma}{Fail} \text{ wenn } f \neq g \qquad \text{(Clash)}$$

$$\frac{x \stackrel{?}{=} t, \Gamma}{Fail} \text{ wenn } x \in FV(t) \text{ und } t \neq x \qquad \text{(occurs check Fehler)}$$

Beispiel

$$\{k(f(x, g(a, y)), g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} k(f(h(y), g(y, a)), g(z, z))\}$$

Beispiel

$$\{k(f(x, g(a, y)), g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} k(f(h(y), g(y, a)), g(z, z))\}$$

$$\rightarrow \{f(x, g(a, y)) \stackrel{?}{=} f(h(y), g(y, a)), g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z)\} \quad \text{(Dekomposition)}$$

Beispiel

$$\{k(f(x, g(a, y)), g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} k(f(h(y), g(y, a)), g(z, z))\}$$

$$\rightarrow \{f(x, g(a, y)) \stackrel{?}{=} f(h(y), g(y, a)), g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z)\} \quad \text{(Dekomposition)}$$

$$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), g(a, y) \stackrel{?}{=} g(y, a), g(x, h(y)) = g(z, z) \quad \text{(Dekomposition)}$$

Beispiel

$$\{k(f(x, g(a, y)), g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} k(f(h(y), g(y, a)), g(z, z))\}$$

$\rightarrow \{f(x, g(a, y)) \stackrel{?}{=} f(h(y), g(y, a)), g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z)\}$ (Dekomposition)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), g(a, y) \stackrel{?}{=} g(y, a), g(x, h(y)) = g(z, z)$ (Dekomposition)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), a \stackrel{?}{=} y, y \stackrel{?}{=} a, g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z)$ (Dekomposition)

Beispiel

$$\{k(f(x, g(a, y)), g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} k(f(h(y), g(y, a)), g(z, z))\}$$

$$\rightarrow \{f(x, g(a, y)) \stackrel{?}{=} f(h(y), g(y, a)), g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z)\} \quad \text{(Dekomposition)}$$

$$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), g(a, y) \stackrel{?}{=} g(y, a), g(x, h(y)) = g(z, z) \quad \text{(Dekomposition)}$$

$$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), a \stackrel{?}{=} y, y \stackrel{?}{=} a, g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z) \quad \text{(Dekomposition)}$$

$$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), y \stackrel{?}{=} a, g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z) \quad \text{(Orientierung)}$$

Beispiel

$$\{k(f(x, g(a, y)), g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} k(f(h(y), g(y, a)), g(z, z))\}$$

$$\rightarrow \{f(x, g(a, y)) \stackrel{?}{=} f(h(y), g(y, a)), g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z)\} \quad \text{(Dekomposition)}$$

$$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), g(a, y) \stackrel{?}{=} g(y, a), g(x, h(y)) = g(z, z) \quad \text{(Dekomposition)}$$

$$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), a \stackrel{?}{=} y, y \stackrel{?}{=} a, g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z) \quad \text{(Dekomposition)}$$

$$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), y \stackrel{?}{=} a, g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z) \quad \text{(Orientierung)}$$

$$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(a), y \stackrel{?}{=} a, g(x, h(a)) \stackrel{?}{=} g(z, z) \quad \text{(Anwendung, y)}$$

Beispiel

$$\{k(f(x, g(a, y)), g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} k(f(h(y), g(y, a)), g(z, z))\}$$

$\rightarrow \{f(x, g(a, y)) \stackrel{?}{=} f(h(y), g(y, a)), g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z)\}$ (Dekomposition)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), g(a, y) \stackrel{?}{=} g(y, a), g(x, h(y)) = g(z, z)$ (Dekomposition)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), a \stackrel{?}{=} y, y \stackrel{?}{=} a, g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z)$ (Dekomposition)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), y \stackrel{?}{=} a, g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z)$ (Orientierung)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(a), y \stackrel{?}{=} a, g(x, h(a)) \stackrel{?}{=} g(z, z)$ (Anwendung, y)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(a), y \stackrel{?}{=} a, x \stackrel{?}{=} z, h(a) \stackrel{?}{=} z$ (Dekomposition)

Beispiel

$$\{k(f(x, g(a, y)), g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} k(f(h(y), g(y, a)), g(z, z))\}$$

$\rightarrow \{f(x, g(a, y)) \stackrel{?}{=} f(h(y), g(y, a)), g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z)\}$ (Dekomposition)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), g(a, y) \stackrel{?}{=} g(y, a), g(x, h(y)) = g(z, z)$ (Dekomposition)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), a \stackrel{?}{=} y, y \stackrel{?}{=} a, g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z)$ (Dekomposition)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), y \stackrel{?}{=} a, g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z)$ (Orientierung)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(a), y \stackrel{?}{=} a, g(x, h(a)) \stackrel{?}{=} g(z, z)$ (Anwendung, y)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(a), y \stackrel{?}{=} a, x \stackrel{?}{=} z, h(a) \stackrel{?}{=} z$ (Dekomposition)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(a), y \stackrel{?}{=} a, x \stackrel{?}{=} z, z \stackrel{?}{=} h(a)$ (Orientierung)

Beispiel

$$\{k(f(x, g(a, y)), g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} k(f(h(y), g(y, a)), g(z, z))\}$$

$\rightarrow \{f(x, g(a, y)) \stackrel{?}{=} f(h(y), g(y, a)), g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z)\}$ (Dekomposition)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), g(a, y) \stackrel{?}{=} g(y, a), g(x, h(y)) = g(z, z)$ (Dekomposition)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), a \stackrel{?}{=} y, y \stackrel{?}{=} a, g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z)$ (Dekomposition)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), y \stackrel{?}{=} a, g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z)$ (Orientierung)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(a), y \stackrel{?}{=} a, g(x, h(a)) \stackrel{?}{=} g(z, z)$ (Anwendung, y)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(a), y \stackrel{?}{=} a, x \stackrel{?}{=} z, h(a) \stackrel{?}{=} z$ (Dekomposition)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(a), y \stackrel{?}{=} a, x \stackrel{?}{=} z, z \stackrel{?}{=} h(a)$ (Orientierung)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(a), y \stackrel{?}{=} a, z \stackrel{?}{=} h(a)$ (Anwendung,z)

Beispiel

$$\{k(f(x, g(a, y)), g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} k(f(h(y), g(y, a)), g(z, z))\}$$

$\rightarrow \{f(x, g(a, y)) \stackrel{?}{=} f(h(y), g(y, a)), g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z)\}$ (Dekomposition)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), g(a, y) \stackrel{?}{=} g(y, a), g(x, h(y)) = g(z, z)$ (Dekomposition)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), a \stackrel{?}{=} y, y \stackrel{?}{=} a, g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z)$ (Dekomposition)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(y), y \stackrel{?}{=} a, g(x, h(y)) \stackrel{?}{=} g(z, z)$ (Orientierung)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(a), y \stackrel{?}{=} a, g(x, h(a)) \stackrel{?}{=} g(z, z)$ (Anwendung, y)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(a), y \stackrel{?}{=} a, x \stackrel{?}{=} z, h(a) \stackrel{?}{=} z$ (Dekomposition)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(a), y \stackrel{?}{=} a, x \stackrel{?}{=} z, z \stackrel{?}{=} h(a)$ (Orientierung)

$\rightarrow x \stackrel{?}{=} h(a), y \stackrel{?}{=} a, z \stackrel{?}{=} h(a)$ (Anwendung,z)

MGU: $\{x \mapsto h(a), y \mapsto a, z \mapsto h(a)\}$

Unifizierte Terme: $k(f(h(a), g(a, a)), g(h(a), h(a)))$

Eigenschaften des Unifikationsalgorithmus

GOETHE UNIVERSITÄT FRANKFURT AM MAIN

Theorem

Der Unifikationsalgorithmus terminiert, ist korrekt und vollständig
Er liefert, falls er nicht abbricht, einen allgemeinsten Unifikator.

- In dieser Form: MGU kann exponentiell groß werden:
- $\{x_1 \stackrel{?}{=} f(x_2, x_2), x_2 \stackrel{?}{=} f(x_3, x_3), \ldots, x_{n-1} \stackrel{?}{=} f(x_n, x_n), x_n \stackrel{?}{=} a\}$
- MGU: $\{x_1 \mapsto f(f(f(f \ldots f(f(a, a), f(a, a)) \ldots))), \ldots\}$
- Die üblichen Algorithmen (mit Sharing) haben Komplexität $O(n \log(n))$.
- Komplexität: $\mathcal{P}$-complete. D.h. nicht parallelisierbar.

Zurück zum Resolutionskalkül

Resolution:

Elternklausel 1: $L, K_1, \ldots, K_m$
Elternklausel 2: $\neg L', N_1, \ldots, N_n$
Resolvente: $\sigma(K_1, \ldots, K_m, N_1, \ldots, N_n)$

σ ist eine Substitution mit $\sigma(L) = \sigma(L')$

Abhilfe durch Extraregel:

Faktorisierung:

Elternklausel: $L, L', K_1, \ldots, K_m$
Faktor: $\sigma(L, K_1, \ldots, K_m)$

$\sigma(L) = \sigma(L')$

Verwende für σ einen berechneten MGU!

Eigenschaften des Resolutionskalküls

GOETHE UNIVERSITÄT FRANKFURT AM MAIN

Gödel-Herbrand-Skolem Theorem

Zu jeder unerfüllbaren Menge C von Klauseln gibt es eine endliche unerfüllbare Menge von Grundinstanzen (Grundklauseln) von C.

Zusammen mit der Widerlegungsvollständigkeit der Grundresolution kann man folgern

Satz

Der prädikatenlogische Resolutionskalkül (mit Resolution und Faktorisierung) ist korrekt und widerlegungsvollständig.

(Beweis erfordert noch ein Lifting-Lemma: Grundresolution $\rightarrow$ allgemeine Resolution)

Optimierungen: Löschregeln

Genau wie bei Aussagenlogischer Resolution gibt es Optimierungen.

- Klauseln mit isolierte Literalen
- Tautologische Klauseln
- Subsumierte Klauseln

Isolierte Literale

GOETHE UNIVERSITÄT FRANKFURT AM MAIN

Isoliertes Literal

- Sei $\mathcal{C}$ eine Klauselmenge, D eine Klausel in $\mathcal{C}$ und L ein Literal in D.
- L heißt **isoliert**, wenn es keine Klausel $D' \neq D$ mit einem Literal L' in $\mathcal{C}$ gibt, so dass L und L' verschiedenes Vorzeichen haben und L und L' unifizierbar sind.

ISOL: Löschregel für isolierte Literale

GOETHE UNIVERSITÄT FRANKFURT AM MAIN

ISOL: Löschregel für isolierte Literale

Wenn D eine Klausel aus $\mathcal{C}$ ist mit einem isolierten Literal, dann lösche die Klausel D aus $\mathcal{C}$.

Satz

Die Löschregel für isolierte Literale kann zum Resolutionskalkül hinzugenommen werden, ohne die Widerlegungsvollständigkeit zu verlieren.

Beweis: Die leere Klausel kann nicht mit D hergeleitet werden, da es keinen Resolutionspartner gibt

Beispiel

$$
\begin{aligned}
C1: &\quad P(a) \\
C2: &\quad P(b) \\
C3: &\quad \neg Q(b) \\
C4: &\quad \neg P(x), Q(x)
\end{aligned}
$$

Beispiel

$$
\begin{aligned}
C1: &\quad P(a) \\
C2: &\quad P(b) \\
C3: &\quad \neg Q(b) \\
C4: &\quad \neg P(x), Q(x)
\end{aligned}
$$

- Resolution $C1 + C4$ ergibt: R1: $\{Q(a)\}$
- $Q(a)$ ist isoliert, daher ist die neue Klausel eine Sackgasse
- D.h. $\{Q(a)\}$ löschen oder gar nicht erst erzeugen

Subsumtion

GOETHE UNIVERSITÄT FRANKFURT AM MAIN

Subsumtion

Seien D und E Klauseln. D **subsumiert** die Klausel E wenn es eine Substitution σ gibt, so dass $\sigma(D) \subseteq E$

Löschen subsumierter Klauseln ist korrekt:
Jede Resolutionsableitung, die E benutzt, hätte auch D benutzen können

Löschregel

SUBS: Löschregel für subsumierte Klauseln

Wenn D und E Klauseln aus $\mathcal{C}$ sind, D subsumiert E und E hat nicht weniger Literale als D, dann lösche die Klausel E aus $\mathcal{C}$.

Beachte: **zusätzliche Bedingung**: E hat mind. soviele Literale wie D

Grund: Faktorisierung

$$\underbrace{\{L, L', L_1, \ldots, L_n\}}_{D} \rightarrow \underbrace{\{\sigma(L_1), \ldots, \sigma(L_n)\}}_{E}$$

- Faktor E wird von der Elternklausel D subsumiert
- Zusätzliche Bedingung verhindert das Löschen

Subsumtion: Beispiele

- P subsumiert $\{P, S\}$.
- $\{Q(x), R(x)\}$ subsumiert $\{R(a), S, Q(a)\}$
- $\{E(a, x), E(x, a)\}$ subsumiert $\{E(a, a)\}$. D.h eine Klausel subsumiert einen ihren Faktoren. In diesem Fall wird nicht gelöscht.
- $\{\neg P(x), P(f(x))\}$ impliziert $\{\neg P(x), P(f(f(x))\}$ aber subsumiert nicht.

SUBS: Eigenschaften

- Subsumierte Klauseln zu finden ist $\mathcal{NP}$-vollständig.
- Diese hohe Komplexität ist praktisch nicht relevant, da man die Suche einschränken kann.

SUBS: Eigenschaften

- Subsumierte Klauseln zu finden ist $\mathcal{NP}$-vollständig.
- Diese hohe Komplexität ist praktisch nicht relevant, da man die Suche einschränken kann.

SUBS: Eigenschaften

- Subsumierte Klauseln zu finden ist $\mathcal{NP}$-vollständig.
- Diese hohe Komplexität ist praktisch nicht relevant, da man die Suche einschränken kann.

Theorem

Der Resolutionskalkül zusammen mit der Löschung subsumierter Klauseln ist widerlegungsvollständig.

Tautologische Klauseln

GOETHE UNIVERSITÄT FRANKFURT AM MAIN

Tautologische Klausel

Sei D eine Klausel. Wir sagen dass D eine **Tautologie** ist, wenn D in allen Interpretationen wahr ist.

Beispiele: $\{P(a), \neg P(a)\}$, $\{Q(a), P(f(x)), \neg P(f(x)), Q(b)\}$ oder $\{P(x), \neg P(x)\}$.

Syntaktisches Kriterium

Klausel enthält Literale L und $\neg L$

TAUT: Löschregel

GOETHE UNIVERSITÄT FRANKFURT AM MAIN

TAUT: Löschregel für tautologische Klauseln

Wenn D eine tautologische Klausel aus der Klauselmenge $\mathcal{C}$ ist, dann lösche die Klausel D aus $\mathcal{C}$.

TAUT: Eigenschaften

Offensichtlich: Korrektheit

Theorem

Die Löschregel für tautologische Klauseln ist korrekt und erhält Widerlegungsvollständigkeit

Insgesamt: 3 Löschregeln

GOETHE UNIVERSITÄT FRANKFURT AM MAIN

Theorem

Der Resolutionskalkül zusammen mit Löschung subsumierter Klauseln, Löschung von Klauseln mit isolierten Literalen und Löschung von Tautologien ist widerlegungsvollständig.

Praktisch sind diese Löschregeln unbedingt notwendig, da 99% aller erzeugten Klauseln subsumierte Klauseln sind.

Resolution: Strategien

Es gibt viele Versuche zu Strategien, um das Resolutionsverfahren erfolgreicher zu machen:

1. Gewichtung von Klauseln / Literalen
2. Modelle als Orientierung, wo der Widerspruch eher zu finden ist.
3. Bevorzugung kleiner Literale / Klauseln
4. Einschränkungen der Resolutionsklauseln / literale

Lineare Resolution

- Eingeschränkte (spezielle Variante) der Resolution
- Eingabe: Klauselmenge mit **Zentralklausel** und **Seitenklauseln**
- Erste Resolution: Zentralklausel + eine Seitenklausel
- Danach: Jede Resolution verwendet die zuletzt erhaltene Resolvente
- D.h. danach wird die Resolvente zur nächsten Zentralklausel

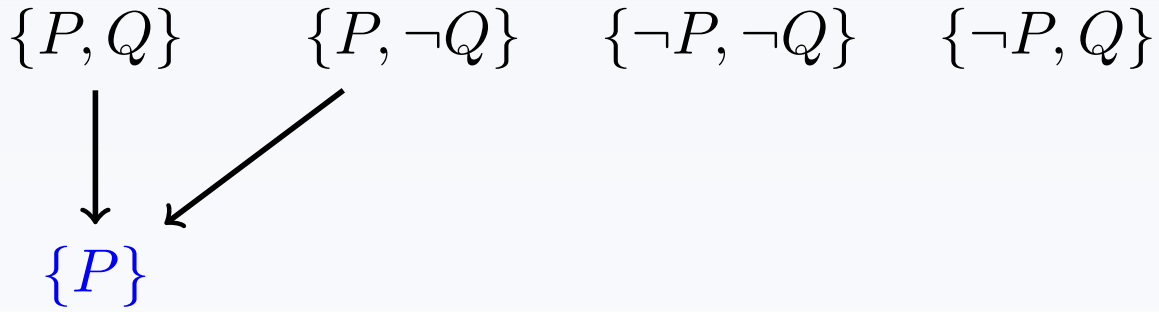
Beispiel: Lineare Resolution

Widerlege $\{\{P, Q\}, \{P, \neg Q\}, \{\neg P, Q\}, \{\neg P, \neg Q\}\}$ durch lineare Resolution mit der Zentralklausel $\{P, Q\}$:

$\{P, Q\}$ $\{P, \neg Q\}$ $\{\neg P, \neg Q\}$ $\{\neg P, Q\}$

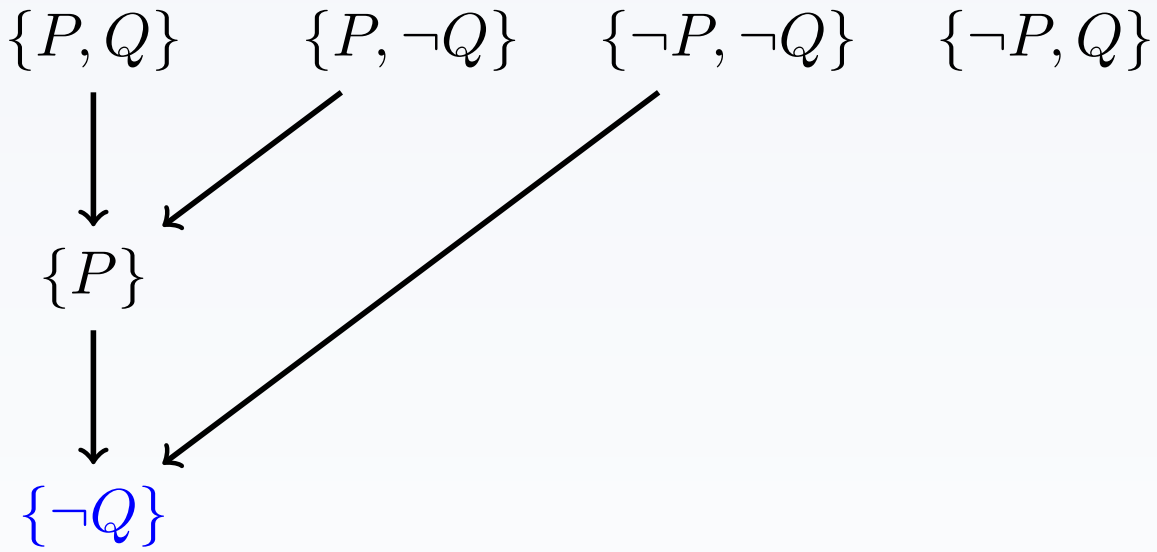
Beispiel: Lineare Resolution

Widerlege $\{\{P, Q\}, \{P, \neg Q\}, \{\neg P, Q\}, \{\neg P, \neg Q\}\}$ durch lineare Resolution mit der Zentralklausel $\{P, Q\}$:



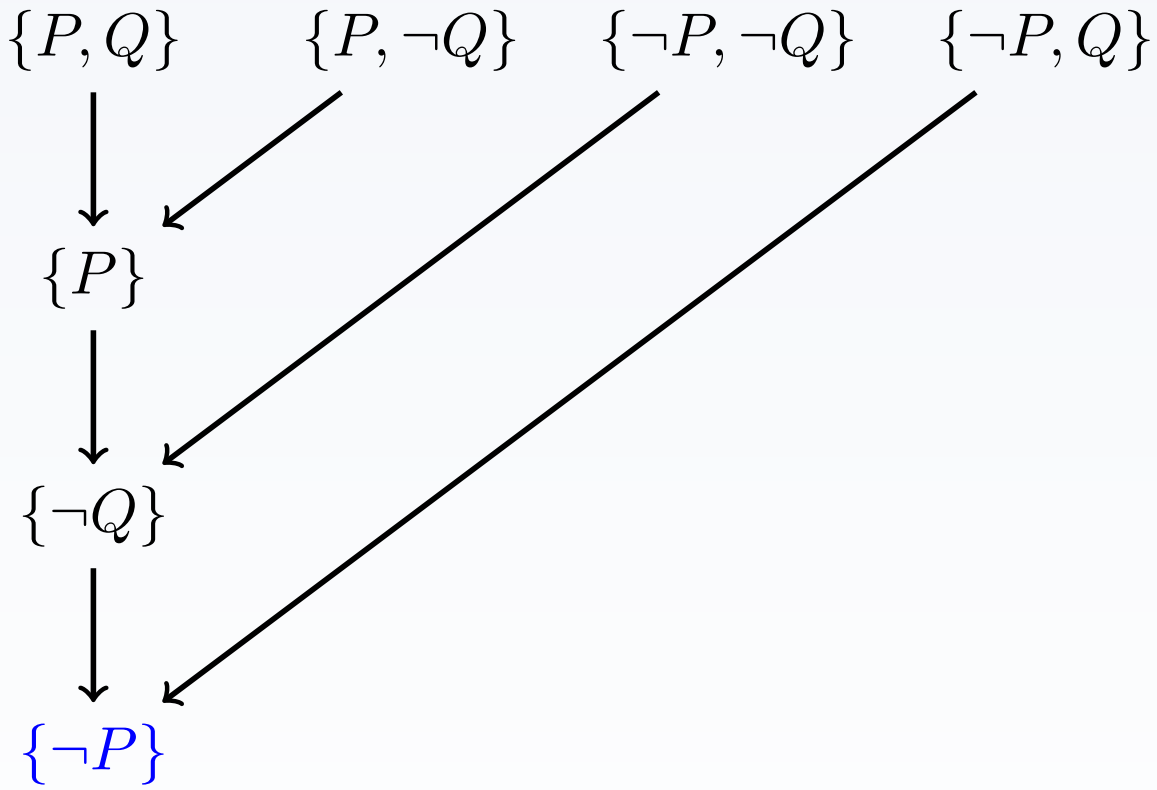
Beispiel: Lineare Resolution

Widerlege $\{\{P, Q\}, \{P, \neg Q\}, \{\neg P, Q\}, \{\neg P, \neg Q\}\}$ durch lineare Resolution mit der Zentralklausel $\{P, Q\}$:



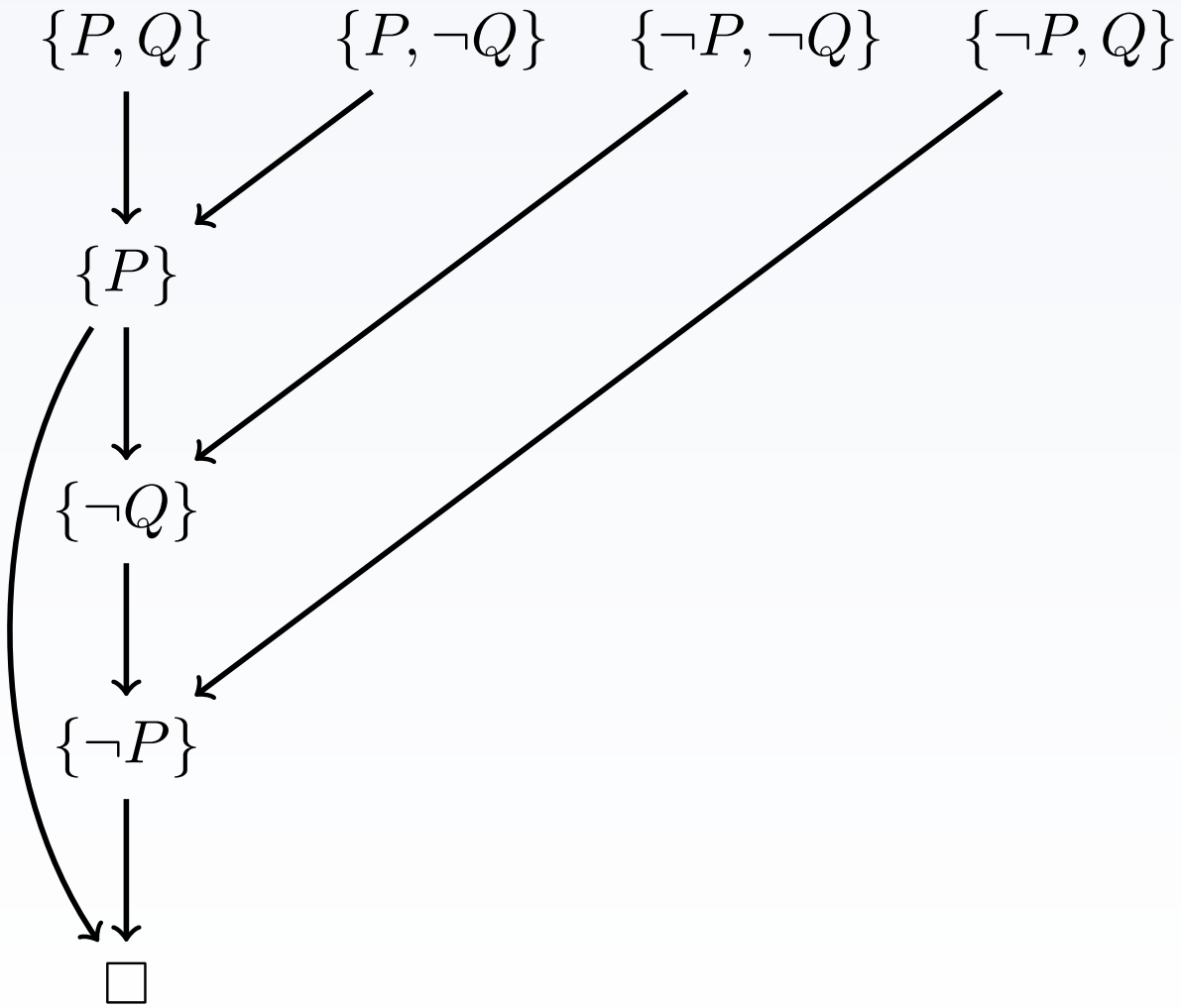
Beispiel: Lineare Resolution

Widerlege $\{\{P, Q\}, \{P, \neg Q\}, \{\neg P, Q\}, \{\neg P, \neg Q\}\}$ durch lineare Resolution mit der Zentralklausel $\{P, Q\}$:



Beispiel: Lineare Resolution

Widerlege $\{\{P, Q\}, \{P, \neg Q\}, \{\neg P, Q\}, \{\neg P, \neg Q\}\}$ durch lineare Resolution mit der Zentralklausel $\{P, Q\}$:



Lineare Resolution: Eigenschaften

- Lineare Resolution + Faktorisierung ist widerlegungsvollständig
- Bei Hornklauseln: Faktorisierung nicht notwendig
- Intuition zu Hornklauseln:
  Regeln: $(L_1 \wedge \ \ldots \ \wedge L_n) \implies L_{n+1}$
  Ziele/Anfragen: $\neg K_1 \vee \ \ldots \ \vee \neg K_m$

Lineare Resolution: Eigenschaften

- Lineare Resolution + Faktorisierung ist widerlegungsvollständig
- Bei Hornklauseln: Faktorisierung nicht notwendig
- Intuition zu Hornklauseln:
  Regeln: $(L_1 \wedge \quad \ldots \quad \wedge L_n) \implies L_{n+1}$
  Ziele/Anfragen: $\neg K_1 \vee \quad \ldots \quad \vee \neg K_m$

Hornklauseln

Hornklauseln: Syntaktische eingeschränkte Klauseln

Verwendung in logischen Programmiersprachen, wie z.B. Prolog

Eine **Hornklausel** ist eine Klausel, die **höchstens ein positives Literal** enthält.
Eine Klauselmenge, die nur aus Hornklauseln besteht, nennt man **Hornklauselmenge**.

Beispiele:

- $\{\neg R(x), P(a), Q(f(y))\}$ ist **keine** Hornklausel
- $\{\neg R(f(x)), \neg P(g(x,a)), Q(y)\}$ ist eine Hornklausel
- $\{\neg R(g(y)), \neg P(h(b))\}$ ist eine Hornklausel

Hornklauseln (2)

Hornklauseln lassen sich weiter unterteilen:

- **Definite Klauseln** sind Klauseln mit **genau einem** positiven Literal.
- Definite Einsklauseln (mit positivem Literal) werden auch als **Fakt** bezeichnet
- Klauseln, die **nur negative Literale** enthalten, nennt man auch ein **definites Ziel**.

Eine Menge von definiten Klauseln nennt man auch **definites Programm**.

SLD-Resolution

- Nur auf Hornklauselmengen definiert
- S = Selektionsfunktion
- L = Lineare Resolution
- D = Definite Klauseln

SLD-Resolution (2)

Verfahren

- Zentralklausel ist definites Ziel.
- Lineare Resolution mit dieser Zentralklausel
- Z.B. $\{\neg P(a), \neg Q(f(x)), \neg R(a, h(y))\}$
- Selektionsfunktion bestimmt deterministisch welches Literal aus der Zentralklausel als nächstes wegresolviert werden soll
- also $\neg P(a), \neg Q(f(x))$, oder $\neg R(a, (h(y)))$

Es gilt: Die Reihenfolge der wegresolvierten Literale ist **don't care-Nichtdeterminismus**:

Wenn man Literal L_i zu erst wegresolviert und man findet die leere Klausel nicht, dann findet man sie auch nicht, wenn man zunächst Literal L_j wegresolviert

SLD-Resolution (3)

Selektionsfunktionen:

- das linkeste
- das am wenigsten instanziierte
- das am meisten instanziierte
- ...

SLD-Resolution (4)

Beachte:

- Ein definites Ziel als Zentralklausel (z.B. $\{\neg P(x, y)\}$)
- Eingabeklauseln sind definite Klauseln (alle genau ein positives Literal)
- Die lineare Resolution resolviert:
  Eine Eingabeklausel mit der Zentralklausel
- Es können nie zwei Resolventen als Elternklauseln verwendet werden!
  (Bei allgemeiner linearen Resolution ist das nicht der Fall)
- Grund: Jede Resolvente besteht ausschließlich aus negativen Literalen!

SLD-Resolution (5)

Eigenschaften:

- SLD-Resolution ist für Hornklauselmengen korrekt und widerlegungsvollständig
- Aber so ist es noch **nichtdeterministisch**: Wahl der Seitenklausel als Elternklausel
- Dieser Nichtdeterminismus ist nicht: don't-care!
- Mögliche Abhilfe: Breitensuche (erhält Vollständigkeit)
- Aber: Sehr platzintensiv

SLD-Resolution (5)

Eigenschaften:

- SLD-Resolution berechnet für Hornklauselmengen Antworten auf Anfragen:
- Anfragen sind die negativen Klauseln.
- Eine Antwort ist eine Grund-Substitution σ (bzgl. einer Anfrage A), so dass die definiten Klauseln zusammen mit $\sigma(A)$ unerfüllbar sind.
- SLD-Resolution ist vollständig in Bezug auf alle Antworten:
- Es wird bei fairer Vorgehensweise zu jeder möglichen Antwort eine (evtl. allgemeinere) Antwort berechnet.